

# RX68

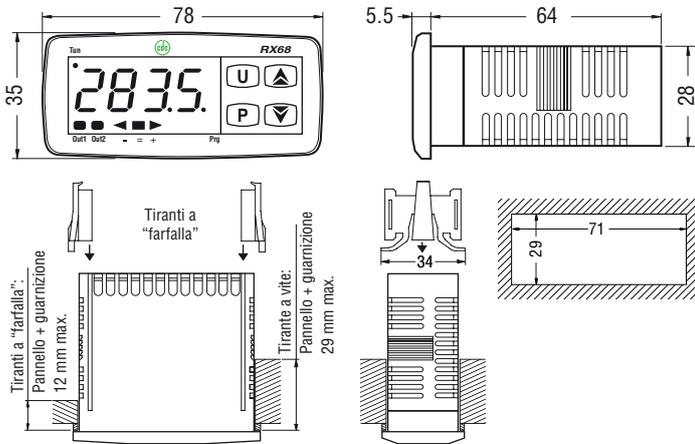
## REGOLATORE E MINI-PROGRAMMATORE



### Manuale rev.2 10/2022

Elettromeccanica CDC S.r.l  
Via Treviglio 56/58 24053 Brignano  
Gera D'Adda (Bg)  
TEL: + 39 0363 382155  
FAX: + 39 0363 382099  
www.cdcelettromeccanica.it  
vendite@cdcelettromeccanica.it

## 1. DIMENSIONI E FORATURA (mm)

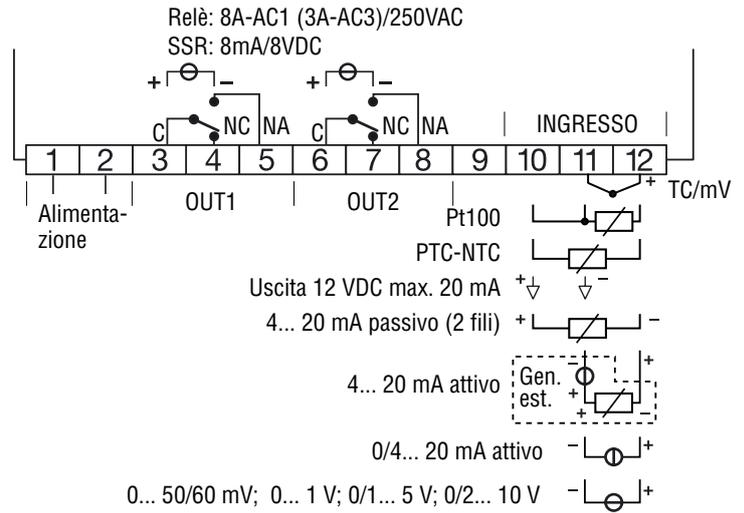


### 1.1 Requisiti per il montaggio

Questi strumenti sono progettati per un'installazione permanente, per uso in ambiente coperto e per il montaggio in quadri elettrici che proteggano la parte posteriore dello strumento, la morsettiere e i collegamenti elettrici. Montare lo strumento in un quadro che abbia le seguenti caratteristiche:

1. Deve essere facilmente accessibile;
2. Non deve essere sottoposto a vibrazioni o impatti;
3. Non devono essere presenti gas corrosivi;
4. Non deve esserci presenza di acqua o altri fluidi (condensa);
5. La temperatura ambiente deve essere tra 0... 50°C;
6. L'umidità relativa deve rimanere all'interno del campo di utilizzo (20... 85% RH).

## 2. COLLEGAMENTI

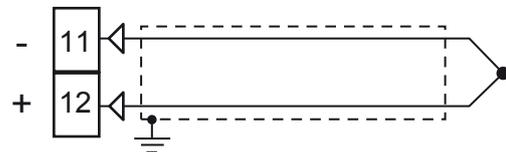


### 2.1 Note generali sui collegamenti elettrici

1. Non cablare i cavi di segnale con i cavi di potenza;
2. Componenti esterni (come le barriere zener) possono causare errori di misura dovuti a resistenze di linea eccessive o sbilanciate oppure possono dare origine a correnti di dispersione;
3. Quando si utilizza cavo schermato, lo schermo deve essere collegato a massa da un solo lato;
4. Fare attenzione alla resistenza di linea, una resistenza di linea elevata può causare errori di misura.

### 2.2 Ingressi

#### 2.2.1 Ingresso da termocoppia



**Resistenza esterna:** 100Ω max., errore massimo 0.5% dell'ampiezza del campo.

**Giunto freddo:** Compensazione automatica fra 0... 50°C.

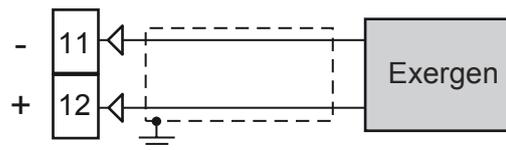
**Precisione giunto freddo:** 0.1°C/°C dopo un preriscaldamento di 20 minuti.

**Impedenza di ingresso:** > 1 MΩ.

**Calibrazione:** Secondo la normativa EN 60584-1.

**Nota:** Utilizzare un cavo compensato corrispondente al tipo di termocoppia impiegata possibilmente schermato.

#### 2.2.2 Ingresso da sensori all'infrarosso



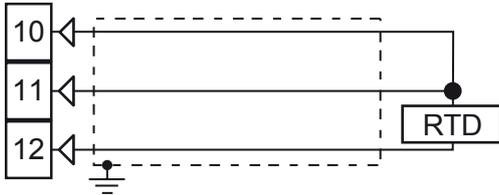
**Resistenza esterna:** Non rilevante.

**Giunto freddo:** Compensazione automatica fra 0... 50°C.

**Precisione giunto freddo:** 0.1°C/°C.

**Impedenza di ingresso:** > 1 MΩ.

## 2.2.3 Ingresso da termoresistenza RTD (PT 100)



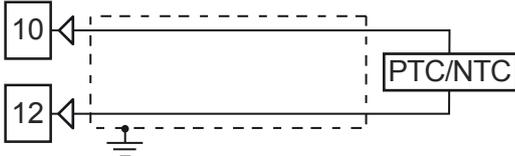
**Circuito d'ingresso:** Iniezione di corrente (135  $\mu$ A).

**Resistenza di linea:** Compensazione automatica fino a 2  $\Omega$ /fil, errore max.  $\pm 0.1\%$  dell'ampiezza del campo di ingresso.

**Calibrazione:** Secondo la normativa EN 60751/A2.

**Nota:** La resistenza dei 3 fili **deve** essere la **uguale**.

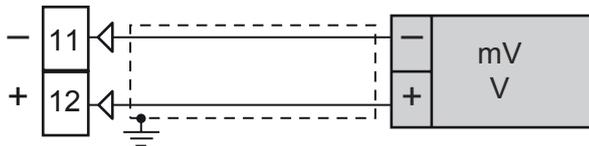
## 2.2.4 Ingresso per termistori



**Circuito d'ingresso:** Iniezione di corrente (25  $\mu$ A).

**Resistenza di linea:** Non compensata.

## 2.2.5 Ingresso per segnali lineari (V e mV)

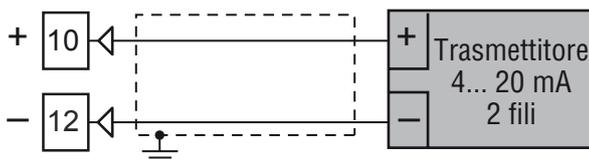


**Impedenza di ingresso:** > 1 M $\Omega$  per l'ingresso in mV.

**Precisione:**  $\pm 0.5\%$  dell'ampiezza del campo di ingresso  $\pm 1$  digit a 25°C.

## 2.2.6 Ingresso per segnali lineari (mA)

**Collegamento ingresso da 0/4... 20 mA per trasmettitore passivo con alimentazione ausiliaria interna**



**Impedenza di ingresso:** < 51 $\Omega$ .

**Precisione:**  $\pm 0.5\%$  dell'ampiezza del campo di ingresso  $\pm 1$  digit a 25°C.

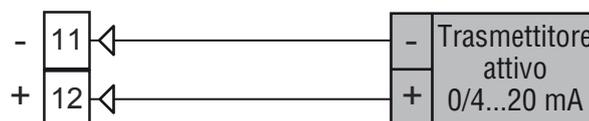
**Protezione:** NON protetto da corto circuito.

**Alimentazione ausiliaria interna:** 12 VDC ( $\pm 10\%$ ), 20 mA max..

**Collegamento ingresso da 0/4... 20 mA per trasmettitore passivo con alimentazione ausiliaria esterna**



**Collegamento ingresso da 0/4... 20 mA per trasmettitore attivo**



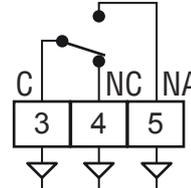
## 2.3 Uscite

**Note relative alla sicurezza:**

- Per evitare scosse elettriche, collegare i cavi di potenza dopo aver effettuato tutti gli altri collegamenti;
- Per il collegamento dell'alimentazione, utilizzare cavi AWG 16 o maggiori e adatti a una temperatura di almeno 75°C,
- Utilizzare solo cavi in rame.

### 2.3.1 Uscita 1 (OP1)

**Uscita a relè**

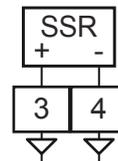


**Portata dei contatti:**

- 8 A /250 V  $\cos\phi = 1$ ;
- 4 A /250 V  $\cos\phi = 0.4$ .

**Vita operativa:**  $1 \times 10^5$ .

**Uscita SSR**



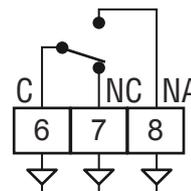
**Livello logico 0:**  $V_{out} < 0.5$  VDC.

**Livello logico 1:** 12 V  $\pm 20\%$  @ 1 mA;  
10 V  $\pm 20\%$  @ 20 mA.

**Nota:** Questa uscita **NON** è isolata. Il relè statico deve garantire l'isolamento doppio o rinforzato tra l'uscita dello strumento e la linea di potenza.

### 2.3.2 Uscita 2 (OP2)

**Uscita a relè**

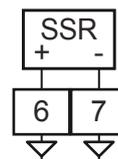


**Portata dei contatti:**

- 8 A /250 V  $\cos\phi = 1$ ;
- 4 A /250 V  $\cos\phi = 0.4$ .

**Vita operativa:**  $1 \times 10^5$ .

**Uscita SSR**



**Livello logico 0:**  $V_{out} < 0.5$  VDC.

**Livello logico 1:** 12 V  $\pm 20\%$  @ 1 mA;  
10 V  $\pm 20\%$  @ 20 mA.

**Nota:** Questa uscita **NON** è isolata. Il relè statico deve garantire l'isolamento doppio o rinforzato tra l'uscita dello strumento e la linea di potenza.

## 2.4 Alimentazione



**Tensione:**

- 12 VAC/DC ( $\pm 10\%$ );
- 24 VAC/DC ( $\pm 10\%$ );
- 100... 240 VAC/DC ( $\pm 10\%$ ).

**Consumo:** 5VA massimo.

- Note:**
1. Prima di collegare lo strumento alla rete elettrica, assicurarsi che la tensione di linea sia corrispondente a quanto indicato nell'etichetta di identificazione dello strumento.
  2. Per evitare il rischio di scosse elettriche collegare l'alimentazione solo dopo aver effettuato tutti gli altri collegamenti.
  3. Per il collegamento alla rete, utilizzare cavi 16 AWG o maggiori adatti a una temperatura di almeno 75°C.
  4. Utilizzare solo conduttori di rame.
  5. Non posare i cavi dei segnali parallelamente o vicino a cavi di potenza o a sorgenti di disturbi.
  6. Per tutte le alimentazioni la polarità è ininfluente.
  7. L'ingresso di alimentazione **NON** è protetto da fusibile. È necessario prevedere esternamente un fusibile tipo T 1A, 250 V.

## 2.5 Codice d'ordine RX68 1 UU 00 X YY P

UU	Relè/Relay	R
	Statica/Solid state relay	S
X	TC (J-K-S) + PT100	C
	TC (J-K-S) PTC+NTC	E
	Input 4-20mA	I
	Input 0,2-10V	V
YY	Alimentazio/Power 12Vac-dc	12
	Alimentazione/Power 24Vac-dc	24
	Alimentazione/Power 110...240Vac	23

Note: su richiesta versione con Timer

## 3. CARATTERISTICHE TECNICHE

**Custodia:** Plastica autoestinguenta UL94 V0;

**Protezione frontale:** IP65 (con tirante a vite opzionale) per uso al coperto secondo la normativa EN 60070-1;

**Protezione terminali:** IP20 secondo la normativa EN 60070-1;

**Installazione:** Montaggio frondequadro;

**Morsettiere:** 12 terminali a vite M3, per cavi da 0.25... 2.5 mm<sup>2</sup> (AWG22... AWG14) con schema di collegamento;

**Dimensioni:** 75 x 33 mm (2.95 x 1.30 in.),  
profondità 75.5 mm (2.97 in.);

**Foratura di montaggio:** 71(+0.6) x 29(+0.6) mm  
[2.79(+0.023) x 1.14(+0.023) in.];

**Peso:** 180 g max.;

**Alimentazione:**

- 12 VAC/DC ( $\pm 10\%$  della tensione nominale);
- 24 VAC/DC ( $\pm 10\%$  della tensione nominale);
- 100... 240 VAC ( $\pm 10\%$  della tensione nominale);

**Consumo di corrente:** 5 VA max.;

**Tensione di isolamento:** 2300 V rms secondo EN 61010-1;

**Display:** Un display 4 digit rossi h 12 mm + Bargraph di 3 LED;

**Tempo di aggiornamento display:** 500 ms;

**Tempo di campionamento:** 130 ms;

**Risoluzione:** 30000 conteggi;

**Precisione totale:**  $\pm 0.5\%$  F.S.V.  $\pm 1$  digit a 25°C di temperatura ambiente;

**Compatibilità elettromagnetica e requisiti di sicurezza:**

Direttiva: EMC 2004/108/CE (EN 61326-1) e

direttiva: BT 2006/95/CE (EN 61010-1);

**Categoria di installazione:** II;

**Grado di inquinamento:** 2;

**Deriva termica:** Compresa nella precisione totale;

**Temperatura di funzionamento:** 0... 50°C (32... 122°F);

**Temperatura di stoccaggio:** -30... +70°C (-22... +158°F);

**Umidità:** 20... 85% RH non condensante;

## 4. PROCEDURE DI CONFIGURAZIONE

### 4.1 Introduzione

Lo strumento, quando viene alimentato, comincia immediatamente a funzionare rispettando i valori dei parametri memorizzati in quel momento.

Il comportamento dello strumento e le sue prestazioni sono in funzione dei valori dei parametri memorizzati.

Alla prima accensione lo strumento utilizzerà i dati di "default" (parametri di fabbrica). Questo insieme di parametri sono di tipo generico (esempio: l'ingresso è programmato per una termocoppia tipo J).

Raccomandiamo di modificare i parametri per adattarli all'applicazione (es.: impostare il sensore di ingresso corretto, definire la strategia di controllo, impostare gli allarmi, ecc.).

Per modificare l'impostazione dei parametri è necessario eseguire la procedura di "Configurazione".



Il parametro [6] Unit (Unità Ingegneristiche) permette di impostare l'unità di temperatura (°C/°F) per accordarsi alle necessità dell'utente.

**Fate attenzione!** L'unità ingegneristica NON DEVE ESSERE CAMBIATA durante il controllo di processo in quanto i valori di temperatura inseriti dall'utente (soglie, limiti ecc.) non vengono riscaldati dallo strumento.

#### 4.1.1 Livelli di accesso alla modifica dei parametri e relative password

Lo strumento è dotato di un set completo di parametri. Chiameremo questo set "Parametri di configurazione".

L'accesso ai parametri di configurazione è protetto da una password programmabile (password livello 3).

I parametri di configurazione sono divisi in gruppi. Ogni gruppo raccoglie tutti i parametri relativi ad una determinata funzione (esempio: controllo, allarme, uscite).

**Nota:** Lo strumento **visualizza solo i parametri coerenti con l'hardware presente e con il valore dei parametri impostati precedentemente** (esempio: se impostiamo un'uscita come "non utilizzata" lo strumento non visualizzerà i parametri relativi a quell'uscita).

### 4.2 Comportamento dello strumento all'accensione

All'accensione lo strumento partirà in uno dei seguenti modi, in funzione della specifica configurazione:

#### Modo Automatico senza la funzione programmatore:

- Il display visualizzerà il valore misurato;
- Il punto decimale della cifra meno significativa è spento;
- Lo strumento sta eseguendo la normale regolazione.

#### Modo Manuale (oPLo):

- Il display visualizza alternativamente il valore misurato ed il messaggio  $oPLo$ ;
- Lo strumento **non** sta eseguendo la regolazione automatica;
- La potenza di uscita è pari a 0 % e può essere modificato manualmente tramite i tasti  $\uparrow$  e  $\downarrow$ .

#### Modo Stand by (St.bY):

- Il display visualizza alternativamente il valore misurato ed il messaggio  $St.bY$  oppure  $oD$ ;
- Lo strumento **non** sta eseguendo alcun tipo di regolazione (le uscite regolanti sono spente);
- Lo strumento si comporta come un indicatore.

#### Modo Automatico con partenza del programma all'accensione:

- Il display visualizza una delle seguenti informazioni:
  - Il valore misurato;
  - Il set point operativo (quando esegue una rampa);
  - Il tempo del segmento in esecuzione (quando sta eseguendo una stasi);
  - Il valore misurato alternato al messaggio  $St.bY$ .
  - In tutti i casi il punto decimale della cifra meno significativa è acceso.

Noi definiamo una qualunque di queste visualizzazioni "Visualizzazione normale".

### 4.3 Come accedere al modo configurazione

1. Premere il tasto  $\textcircled{P}$  per più di 3 secondi.  
Il display visualizzerà alternativamente  $PASS$  e  $0$ .
2. Utilizzando i tasti  $\uparrow$  e  $\downarrow$  impostare la password programmata.

**Note:** 1. La password inserita dalla fabbrica è 30.

2. Tutte le modifiche dei parametri sono protette da un time out. Se nessun tasto viene premuto per un periodo superiore a 10 secondi, lo strumento torna alla "Visualizzazione normale". Il nuovo valore dell'ultimo parametro selezionato verrà perso e la procedura di configurazione risulterà terminata.

Quando si desidera rimuovere il time out (es.: per la prima configurazione di uno strumento) è sufficiente impostare una password pari a 1000 più il valore di password impostato (es.:  $1000 + 30 = 1030$ ).

È sempre possibile uscire manualmente dalla procedura di configurazione (vedere paragrafo successivo).

3. Durante la modifica dei parametri lo strumento continua ad eseguire il controllo. In alcuni casi, quando la modifica dei parametri può generare un'azione forte sul processo, potrebbe essere conveniente fermare temporaneamente il controllo durante la procedura di configurazione (le uscite regolanti si spegneranno).

In questo caso impostare una password pari a 2000 + la password programmata (es.  $2000 + 30 = 2030$ ).

La regolazione ripartirà automaticamente all'uscita dalla procedura di configurazione.

3. Premere il tasto  $\textcircled{P}$ .  
Se la password è corretta il display visualizzerà l'acronimo del primo gruppo di parametri preceduto dal simbolo "3".  
In altre parole il display visualizzerà:  $3 \text{ } oPLo$ .  
Lo strumento è in modo configurazione.

### 4.4 Come uscire dal modo configurazione

Premere il tasto  $\textcircled{U}$  per più di 5 secondi. Lo strumento torna alla "Visualizzazione normale".

## 4.5 Funzione dei tasti durante la modifica dei parametri

- Ⓚ Una breve pressione consente di uscire dall'attuale gruppo di parametri e selezionare quello successivo. La pressione prolungata del tasto consente di terminare la procedura di configurazione (lo strumento torna alla "Visualizzazione normale").
- Ⓟ Quando lo strumento visualizza un gruppo, questo tasto consente di entrare nel gruppo selezionato. Quando lo strumento visualizza un parametro, questo tasto consente di memorizzare il valore impostato e passare al parametro successivo, all'interno dello stesso gruppo.
- Ⓜ Incrementa il valore del parametro selezionato.
- Ⓜ Decrementa il valore del parametro selezionato.
- Ⓚ+Ⓟ Questi tasti permettono di tornare al gruppo precedente:  
Premere il tasto Ⓚ e, mantenendo la pressione sul tasto premere anche il tasto Ⓟ. A questo punto rilasciate entrambi i tasti.

**Nota:** La selezione dei gruppi è ciclica così come la selezione dei parametri all'interno dei gruppi.

## 4.6 Reset di fabbrica - Procedura di caricamento dei parametri di default

A volte, ad esempio quando si riconfigura uno strumento utilizzato in precedenza per un'applicazione diversa, oppure da altri o si sono fatti test con uno strumento e si desidera riconfigurarlo, può essere utile poter ricaricare la configurazione di fabbrica.

Questa azione consente di riportare lo strumento ad una condizione definita (come e a alla prima accensione).

I dati di default sono i dati caricati nello strumento dalla fabbrica prima della spedizione dell'apparecchio.

Per ricaricare i parametri di default procedere come segue:

1. Premere il tasto Ⓟ per più di 5 secondi;
2. Il display visualizzerà alternativamente *PASS* e *0*;
3. Con i tasti Ⓜ e Ⓜ impostare il valore -481;
4. Premere il tasto Ⓟ;
5. Lo strumento dapprima spegnerà tutti i LED, poi visualizzerà il messaggio *dFLt* (default), in seguito accenderà tutti i LED per due secondi ed in fine si comporterà come se fosse stato riacceso.

La procedura è completa.

**Nota:** La lista completa dei parametri di default è riportata nell'Appendice A.

## 4.7 Tutti i parametri di configurazione

Nelle pagine seguenti descriveremo tutti i parametri dello strumento. Tuttavia lo **strumento visualizzerà solo i parametri relativi alle opzioni hardware presenti e in accordo all'impostazione fatta per i parametri precedenti** [ad esempio impostando *AL 1t* (tipo di Allarme 1) uguale a *nonE* (non utilizzato), tutti i parametri relativi all'allarme 1 verranno omessi).

## Gruppo <sup>2</sup>inP - Configurazione degli ingressi

### [2] SEnS - Tipo di ingresso

**Disponibile:** Sempre.

- Campo:** • Quando il codice dell'ingresso è uguale a **C** (vedere il Capitolo 4 "Codice d'ordine"):
- |       |                      |                                 |
|-------|----------------------|---------------------------------|
| J     | TC J                 | (0... 1000°C/32... 1832°F);     |
| crAL  | TC K                 | (0... 1370°C/32... 2498°F);     |
| S     | TC S                 | (0... 1760°C/32... 3200°F);     |
| r     | TC R                 | (0... 1760°C/32... 3200°F);     |
| t     | TCT                  | (0... 400°C/32... 752°F);       |
| ir.J  | Exergen IRS J        | (0... 1000°C/32... 1832°F);     |
| ir.cA | Exergen IRS K        | (0... 1370°C/32... 2498°F);     |
| Pt1   | RTD Pt 100           | (-200... 850°C/-328... 1562°F); |
| 0.50  | 0... 50 mV lineare;  |                                 |
| 0.60  | 0... 60 mV lineare;  |                                 |
| 12.60 | 12... 60 mV lineare; |                                 |
- Quando il codice dell'ingresso è uguale a **E** :
- |       |                      |                              |
|-------|----------------------|------------------------------|
| J     | TC J                 | (0... 1000°C/32... 1832°F);  |
| crAL  | TC K                 | (0... 1370°C/32... 2498°F);  |
| S     | TC S                 | (0... 1760°C/32... 3200°F);  |
| r     | TC R                 | (0... 1760°C/32... 3200°F);  |
| t     | TCT                  | (0... 400°C/32... 752°F);    |
| ir.J  | Exergen IRS J        | (0... 1000°C/32... 1832°F);  |
| ir.cA | Exergen IRS K        | (0... 1370°C/32... 2498°F);  |
| Ptc   | PTC KTY81-121        | (-55... 150°C/-67... 302°F); |
| ntc   | NTC 103-AT2          | (-50... 110°C/-58... 230°F); |
| 0.50  | 0... 50 mV lineare;  |                              |
| 0.60  | 0... 60 mV lineare;  |                              |
| 12.60 | 12... 60 mV lineare; |                              |
- Quando il codice dell'ingresso è uguale a **I** :
- |      |                     |  |
|------|---------------------|--|
| 0.20 | 0... 20 mA lineare; |  |
| 4.20 | 4... 20 mA lineare; |  |
- Quando il codice dell'ingresso è uguale a **V** :
- |      |                    |  |
|------|--------------------|--|
| 0.1  | 0... 1 V lineare;  |  |
| 0.5  | 0... 5 V lineare;  |  |
| 1.5  | 1... 5 V lineare;  |  |
| 0.10 | 0... 10 V lineare; |  |
| 2.10 | 2... 10 V lineare. |  |

**Note:** 1. Quando si seleziona un ingresso da termocoppia (TC) e si imposta una cifra decimale, il valore massimo visualizzabile risulta essere 999.9°C o 999.9°F.

2. Ogni cambiamento di impostazione del parametro *SEnS* produrrà le seguenti forzature:

- [3] dP 0;
- [129] ES.L -1999;
- [130] ES.H 9999.

### [3] dP - Posizione punto decimale

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** Quando [2] SenS = Ingresso lineare: 0... 3;  
Quando [2] diverso da ingresso lineare: 0/1.

**Nota:** Ogni variazione del parametro dP produrrà una variazione dei parametri ad esso collegati (es.: set point, banda proporzionale, ecc.).

### [4] SSc - Visualizzazione di inizio scala per ingressi lineari

**Disponibile:** Quando, tramite il parametro [2] SEnS, è stato selezionato un ingresso lineare.

**Campo:** -1999... 9999.

**Note:** 1. Consente di definir , per gli ingressi lineari, il valore visualizzato quando lo strumento misura il minimo valore misurabile. Lo strumento visualizzerà valori fino al 5% inferiori al valore impostato per

SSc e solo al disotto del 5% visualizzerà la segnalazione di underrange.

2. È possibile impostare una visualizzazione di inizio scala inferiore alla visualizzazione di fondo scala per ottenere una scala di visualizzazione inversa.  
E.g.: 0 mA = 0 mBar, 20 mA = -1000 mBar (vuoto).

#### **[5] FSc - Visualizzazione a fondo scala per ingressi lineari**

**Disponibile:** Quando, tramite il parametro [2] SEnS, è stato selezionato un ingresso lineare.

**Campo:** -1999... 9999

**Note:** 1. Consente di definire, per gli ingressi lineari, il valore visualizzato quando lo strumento misura il massimo valore misurabile. Lo strumento visualizzerà valori fino al 5% superiori al valore impostato per FSc e solo al disopra del 5% visualizzerà la segnalazione di overrange.

2. È possibile impostare una visualizzazione di inizio scala inferiore alla visualizzazione di fondo scala per ottenere una scala di visualizzazione inversa.  
E.g.: 0 mA = 0 mBar, 20 mA = -1000 mBar (vuoto).

#### **[6] unit - Unità ingegneristiche**

**Disponibile:** Quando, tramite il parametro [2] SEnS, è stato selezionato un sensore di temperatura.

**Campo:** °C = Celsius;  
°F = Fahrenheit.



Lo strumento non riscalda i valori di temperatura inseriti dall'utente (soglie, limiti ecc.).

#### **[7] FiL - Filtro digitale sul valore visualizzato**

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** OFF (nessun filtro)  
0.1... 20.0 s.

**Nota:** Questo è un filtro del primo ordine applicato al valore misurato. Per questa ragione influenza il valore misurato, l'azione di regolazione e il comportamento degli allarmi.

#### **[8] inE - Selezione del tipo di fuori campo che abilita il valore di uscita di sicurezza**

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** our Quando lo strumento rileva un overrange o un underrange, forza la potenza di uscita dello strumento al valore di sicurezza [9] oPE;  
or Quando lo strumento rileva un overrange, forza la potenza di uscita dello strumento al valore di sicurezza [9] oPE;  
ur Quando lo strumento rileva un underrange, forza la potenza di uscita dello strumento al valore di sicurezza [9] oPE.

#### **[9] oPE - Valore di sicurezza della potenza di uscita**

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** -100... 100% (dell'uscita).

**Note:** 1. Quando lo strumento è programmato per eseguire una sola azione regolante (riscaldamento o raffreddamento), impostando un valore inferiore al campo di uscita, lo strumento utilizza il valore zero (0).

**Es.:** Esempio: quando è programmata una azione di solo riscaldamento e oPE è uguale a -50% (raffreddamento) lo strumento utilizzerà il valore zero.

2. Quando è stato selezionato un controllo ON/OFF e lo strumento rileva una condizione di fuori campo, lo strumento utilizzerà un tempo di ciclo pari a 20 secondi per poter fornire la potenza programmata tramite questo parametro.

#### **[10] diF1 - Funzione dell'ingresso digitale 1**

**Disponibile:** Quando lo strumento è equipaggiato di ingressi digitali.

**Campo:** OFF Nessuna funzione;

- 1 Reset Allarmi [stato];
- 2 Riconoscimento allarmi (ACK) [stato];
- 3 Blocco (Hold) del valore misurato [stato].
- 4 Strumento in Stand by [stato]. Quando il contatto è chiuso lo strumento è in Stand by;
- 5 L'azione riscaldante utilizza SP1, quella raffreddante utilizza SP2 [stato] (vedi le "Note relative agli ingressi digitali");
- 6 Timer Run/Hold/Reset [transizione].  
Una breve chiusura del contatto consente di far partire il timer e di sospenderne l'esecuzione; una chiusura prolungata (più di 10 s) esegue il reset del timer;
- 7 Timer Run [transizione]. Una breve chiusura del contatto fa partire il conteggio del timer;
- 8 Timer reset [transizione]. Una breve chiusura del contatto esegue il Reset del timer;
- 9 Timer run/hold [stato].  
- Contatto chiuso = timer RUN;  
- Contatto aperto = timer Hold,
- 10 Run del programma [transizione]. La prima chiusura del contatto fa partire il programma, le chiusure successive fanno ripartire l'esecuzione del programma dall'inizio;
- 11 Reset del programma [transizione]. La chiusura del contatto resetta l'esecuzione del programma;
- 12 Blocco (Hold) del programma [transizione]. La prima chiusura del contatto sospende l'esecuzione del programma, la seconda fa continuare l'esecuzione del programma;
- 13 Run/Hold del programma [stato]. Quando il contatto è chiuso il programma è in esecuzione;
- 14 Program Run/Reset del programma [stato].  
- Contatto chiuso = Run del Programma;  
- Contatto aperto = Reset del Programma;
- 15 Modo manuale (Open Loop) [stato];
- 16 Selezione sequenziale del set point [transizione] (vedi le "Note relative agli ingressi digitali");
- 17 Selezione SP1/SP2 [stato];
- 18 Selezione binaria del set point tramite l'ingresso digitale 1 (bit meno significativi) e l'ingresso digitale 2 (bit più significativi) [stato];
- 19 L'ingresso digitale 1 opera in parallelo al tasto mentre l'ingresso digitale 2 opera in parallelo al tasto .
- 20 Run/Reset del timer.

#### **[11] diF2 - Funzione dell'ingresso digitale DI2**

**Disponibile:** Quando lo strumento è equipaggiato di ingressi digitali.

**Campo:** OFF Nessuna funzione;

- 1 Reset Allarmi [stato];
- 2 Riconoscimento allarmi (ACK) [stato];
- 3 Blocco (Hold) del valore misurato [stato].
- 4 Strumento in Stand by [stato]. Quando il contatto è chiuso lo strumento è in Stand by;
- 5 L'azione riscaldante utilizza SP1, quella raffreddante utilizza SP2 [stato] (vedi le "Note relative agli ingressi digitali");
- 6 Timer Run/Hold/Reset [transizione].

Una breve chiusura del contatto consente di far partire il timer e di sospenderne l'esecuzione; una chiusura prolungata (più di 10 s) esegue il reset del timer;

- 7 Timer Run [transizione]. Una breve chiusura del contatto fa partire il conteggio del timer;
- 8 Timer reset [transizione]. Una breve chiusura del contatto esegue il Reset del timer;
- 9 Timer run/hold [stato].
  - Contatto chiuso = timer RUN;
  - Contatto aperto = timer Hold,
- 10 Run del programma [transizione]. La prima chiusura del contatto fa partire il programma, le chiusure successive fanno ripartire l'esecuzione del programma dall'inizio;
- 11 Reset del programma [transizione]. La chiusura del contatto resetta l'esecuzione del programma;
- 12 Blocco (Hold) del programma [transizione]. La prima chiusura del contatto sospende l'esecuzione del programma, la seconda fa continuare l'esecuzione del programma;
- 13 Run/Hold del programma [stato]. Quando il contatto è chiuso il programma è in esecuzione;
- 14 Program Run/Reset del programma [stato].
  - Contatto chiuso = Run del Programma;
  - Contatto aperto = Reset del Programma;
- 15 Modo manuale (Open Loop) [stato];
- 16 Selezione sequenziale del set point [transizione] (vedi le "Note relative agli ingressi digitali");
- 17 Selezione SP1/SP2 [stato];
- 18 Selezione binaria del set point tramite l'ingresso digitale 1 (bit meno significati 0) e l'ingresso digitale 2 (bit più significati 0)[stato];
- 19 L'ingresso digitale 1 opera in parallelo al tasto  mentre l'ingresso digitale 2 opera in parallelo al tasto .
- 20 Run/Reset del timer.

#### Note relative agli ingressi digitali:

1. Quando  $d_{IF1}$  o  $d_{IF2} = 5$  lo strumento opera come segue:
    - Quando il contatto è aperto, l'azione di controllo è di riscaldamento ed il set point attivo è SP1.
    - Quando il contatto è chiuso, l'azione di controllo è di raffreddamento ed il set point attivo è SP2.
  2. Quando  $d_{IF1} = 18$ , il parametro  $d_{IF2}$  viene forzato a 18 e non può eseguire altre funzioni.
  3. Quando  $d_{IF1} = d_{IF2} = 18$  la selezione del Set point avverrà con le seguenti modalità:
- | Ingresso digitale 1 | Ingresso digitale 2 | Set point operativo |
|---------------------|---------------------|---------------------|
| Off                 | Off                 | Set point 1         |
| On                  | Off                 | Set point 2         |
| Off                 | On                  | Set point 3         |
| On                  | On                  | Set point 4         |
4. Quando  $d_{IF1} = 19$ , il parametro  $d_{IF2}$  viene forzato a 19 e non può eseguire altre funzioni.
  5. Quando si utilizza la selezione del set point sequenziale, ogni chiusura del contatto aumenta di uno il numero di *SPAL* (set point attivo).  
La selezione è ciclica -> SP1 -> SP2 -> SP3 -> SP4.

## Gruppo *out* - Configurazione delle uscite

### [12] o1F - Funzione dell'uscita Out 1

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** nonE Uscita non utilizzata. Con questa impostazione lo stato di questa uscita può essere impostato tramite interfaccia seriale;

- H.rEG Uscita di riscaldamento;
- c.rEG Uscita di raffreddamento;
- AL Uscita di allarme;
- t.out Uscita del timer;
- t.HoF Uscita del timer - uscita OFF se timer in hold;
- P.End Indicatore di programma in "end";
- P.HLd Indicatore di programma in "hold";
- P.uit Indicatore di programma in "wait";
- P.run Indicatore di programma in "run";
- P.Et1 Evento 1 del programma;
- P.Et2 Evento 2 del programma;
- or.bo Indicatore di fuori-campo o rottura sensore;
- P.FAL Indicatore di mancata alimentazione;
- bo.PF Indicatore di fuori-campo, rottura sensore e/o mancata alimentazione;
- diF1 L'uscita ripete lo stato dell'ingresso digitale 1;
- diF2 L'uscita ripete lo stato dell'ingresso digitale 2;
- St.By Indicatore di strumento in stand-by;
- on Uscita Out 1 forzata a ON.

- Note:**
1. Quando due o più uscite sono programmate allo stesso modo, le uscite verranno pilotate in parallelo.
  2. La segnalazione di mancata alimentazione viene cancellata quando lo strumento rileva un reset degli allarmi eseguito tramite il tasto , tramite ingresso digitale o tramite seriale.
  3. Se non viene programmata nessuna uscita regolante, gli allarmi relativi (se presenti) verranno forzati a nonE (non utilizzati).

### [13] o1.AL - Allarmi assegnati all'uscita Out 1

**Disponibile:** Quando [12] o1F = AL.

**Campo:** 0... 31 con la regola seguente:

- +1 Allarme 1;
- +2 Allarme 2;
- +4 Allarme 3;
- +8 Allarme di Loop break;
- +16 Allarme di rottura sensore (burn out).

**Example 1:** Impostando 3 (2 + 1) l'uscita segnalerà l'allarme 1 e 2 (condizione OR).

**Example 2:** Impostando 13 (8 + 4 + 1) l'uscita segnalerà l'allarme 1, l'allarme 3 e l'allarme di loop break.

### [14] o1Ac - Azione dell'uscita Out 1

**Disponibile:** Quando [12] o1F è diverso da nonE.

**Campo:** dir Azione diretta;

rEU Azione inversa;

dir.r Azione diretta con indicazione LED invertita;

rEU.r Azione inversa con indicazione LED invertita.

**Note:**

1. **Azione diretta:** L'uscita ripete lo stato della funzione pilotante.

*Esempio:* Uscita di allarme con azione diretta. Quando l'allarme è ON il relè è eccitato (uscita logica a 1).

2. **Azione inversa:** Lo stato dell'uscita è l'opposto dello stato della funzione pilotante.

*Esempio:* Uscita di allarme con azione inversa.

Quando l'allarme è OFF il relè è eccitato (uscita logi-

ca a 1). Questa impostazione è normalmente chiamata "fail-safe" ed è normalmente utilizzata in processi pericolosi in modo da generare un allarme quando manca la corrente o scatta il watchdog interno.

### [15] o2F - Funzione dell'uscita Out 2

**Disponibile:** Quando lo strumento è dotato dell'uscita 2.

**Campo:** nonE Uscita non utilizzata. Con questa impostazione lo stato di questa uscita può essere impostato tramite interfaccia seriale;

- H.rEG Uscita di riscaldamento;
- c.rEG Uscita di raffreddamento;
- AL Uscita di allarme;
- t.out Uscita del timer;
- t.HoF Uscita del timer - uscita OFF se timer in hold;
- P.End Indicatore di programma in "end";
- P.HLd Indicatore di programma in "hold";
- P.uit Indicatore di programma in "wait";
- P.run Indicatore di programma in "run";
- P.Et1 Evento 1 del programma;
- P.Et2 Evento 2 del programma;
- or.bo Indicatore di fuori-campo o rottura sensore;
- P.FAL Indicatore di mancata alimentazione;
- bo.PF Indicatore di fuori-campo, rottura sensore e/o mancata alimentazione;
- diF1 L'uscita ripete lo stato dell'ingresso digitale 1;
- diF2 L'uscita ripete lo stato dell'ingresso digitale 2;
- St.By Indicatore di strumento in stand-by;
- on Uscita Out 2 forzata a ON.

Per ulteriori dettagli, si veda il parametro [12] O1F.

### [16] o2.AL - Allarmi assegnati all'uscita Out 2

**Disponibile:** Quando [15] o2F = AL.

**Campo:** 0... 31 con la regola seguente:

- +1 Allarme 1;
- +2 Allarme 2;
- +4 Allarme 3;
- +8 Allarme di Loop break;
- +16 Allarme di rottura sensore (burn out).

Per ulteriori dettagli, si veda il parametro [13] o1.AL.

### [17] o2Ac - Azione dell'uscita Out 2

**Disponibile:** Quando [15] o2F è diverso da nonE.

- Campo:**
- dir Azione diretta;
  - rEU Azione inversa;
  - dir.r Azione diretta con indicazione LED invertita;
  - rEU.r Azione inversa con indicazione LED invertita.

Per ulteriori dettagli, si veda il parametro [14] o1.Ac.

## Gruppo <sup>2</sup>AL1 - Configurazione dell'allarme 1

### [18] AL1t - Allarme 1 - Tipo di allarme

**Disponibile:** Sempre.

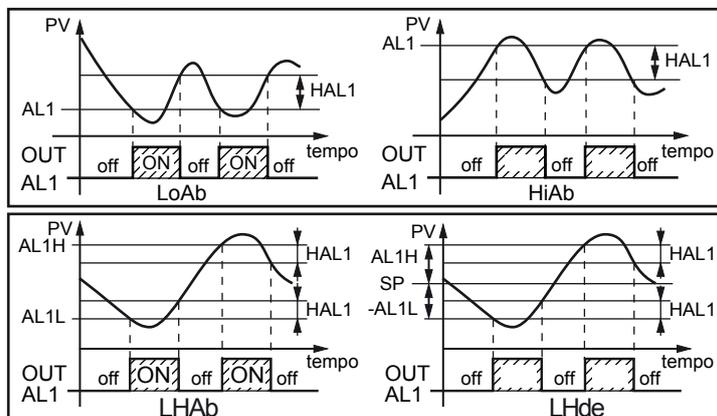
**Campo:** • Quando una o più uscite sono programmate come uscite regolanti:

- nonE Allarme non utilizzato;
- LoAb Allarme assoluto di minima;
- HiAb Allarme assoluto di massima;
- LHAb Allarme assoluto di banda (finest a);
- SE.br Rottura sensore;
- LodE Allarme di minima in deviazione (relativo);
- HidE Allarme di massima in deviazione (relativo);
- LHdE Allarme relativo di banda.

• Quando nessuna uscita è impostata come uscita regolante:

- nonE Allarme non utilizzato;
- LoAb Allarme assoluto di minima;
- HiAb Allarme assoluto di massima;
- LHAb Allarme assoluto di banda (finest a).
- SE.br Rottura sensore;

**Note:** 1. Gli allarmi relativi e di deviazione sono riferiti al set point operativo dello strumento.



2. L'allarme di rottura sensore (SE.br) verrà attivato quando il display visualizza - - - - .

### [19] Ab1 - Funzione dell'Allarme 1

**Disponibile:** Quando [24] AL1t è diverso da nonE.

**Campo:** 0... 15 con la seguente regola:

- +1 Non attivo all'accensione (mascherato);
- +2 Allarme memorizzato (riarmo manuale);
- +4 Allarme tacitabile;
- +8 Allarme relativo non attivo al cambio di set point (mascherato al cambio di SP).

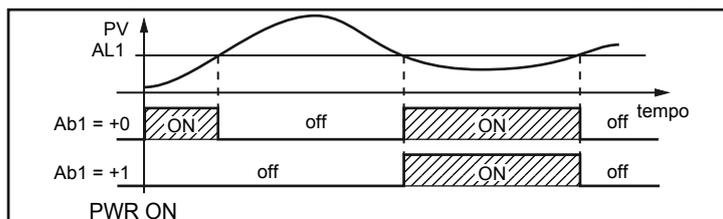
**Esempio:** Impostando Ab1 uguale a 5 (1+4) l'allarme 1 risulterà: Non attivo all'accensione e Riconoscibile.

**Note:** 1. La selezione "Allarme non attivo all'accensione" consente di inibire l'allarme all'accensione dello strumento o quando lo strumento rileva il passaggio:

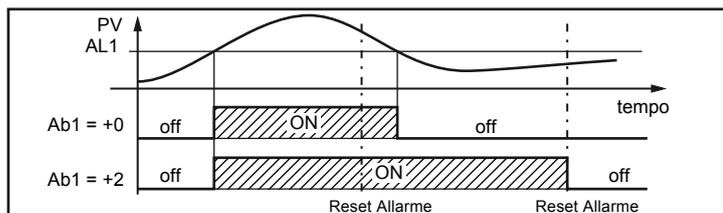
- Da modo manuale mode (P L) ad automatico;
- Da modo Stand-by ad automatico.

L'allarme verrà automaticamente attivato quando il

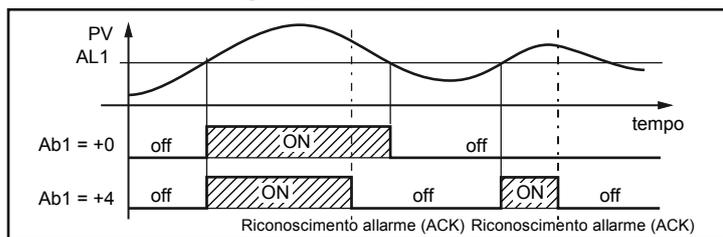
valore misurato raggiunge per la prima volta il suo valore di soglia più o meno l'isteresi (in altre parole quando la condizione iniziale di allarme scompare).



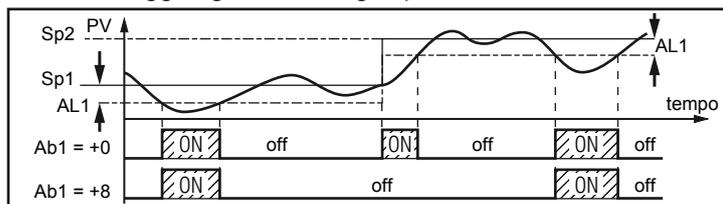
2. Un "Allarme memorizzato" (reset manuale) è un allarme che rimane attivo anche quando la condizione di allarme che lo ha generato non è più presente. Il reset dell'allarme può avvenire solo tramite un comando esterno (pulsante  $\text{U}$ , ingresso logico o interfaccia seriale).



3. Un "Allarme tacitabile" è un allarme che può essere resettato anche se la condizione che ha generato l'allarme è ancora presente. Il riconoscimento dell'allarme può avvenire solo tramite un comando esterno (pulsante  $\text{U}$ , ingresso logico o interfaccia seriale).



4. Un "Allarme relativo non attivo al cambio di set point" è un allarme che risulta mascherato dopo un cambio di set point fino a che il processo non raggiunge la sua soglia più o meno l'isteresi.



**Nota:** Lo strumento non memorizza in EEPROM lo stato degli allarmi. Pertanto, lo stato degli allarmi verrà perso quando si spegne l'apparecchio.

**[20] AL1L - Per allarmi di massima e minima, AL1L è il limite inferiore del parametro AL1**  
**- Per gli allarmi di banda, AL1L è la soglia inferiore dell'allarme**

**Disponibile:** Quando [24] AL1t è diverso da *nonE* o [24] AL1t è diverso da *SE.br*.

**Campo:** Da -1999 a [27] AL1H in unità ingegneristiche.

**[21] AL1H - Per allarmi di massima e minima, AL1H è il limite superiore del parametro AL1**  
**- Per gli allarmi di banda, AL1H è la soglia superiore dell'allarme**

**Disponibile:** Quando [24] AL1t è diverso da *nonE* o [24] AL1t è diverso da *SE.br*.

**Campo:** Da [26] AL1L a 9999 in unità ingegneristiche.

**[22] AL1 - Soglia dell'Allarme 1**

**Disponibile:** Quando:

- [24] AL1t = LoAb Allarme assoluto di minima;
- [24] AL1t = HiAb Allarme assoluto di massima;
- [24] AL1t = LodE Deviazione verso il basso (relativo);
- [24] AL1t = HidE Deviazione verso l'alto (relativo).

**Campo:** Da [26] AL1L a [27] AL1H in unità ingegneristiche.

**[23] HAL1 - Isteresi Allarme 1**

**Disponibile:** Quando [24] AL1t è diverso da *nonE* o

[24] AL1t è diverso da *SE.br*.

**Campo:** 1... 9999 in unità ingegneristiche.

**Note:** 1. Il valore di isteresi è la differenza tra la soglia di allarme ed il punto in cui l'allarme si riattiverà automaticamente.

2. Quando la soglia di allarme più o meno l'isteresi viene impostata fuori dal campo di misura, lo strumento non sarà in grado di resettare l'allarme.

**Esempio:** Campo di ingresso 0... 1000 (mBar);

- Set point = 900 (mBar);
- Allarme in deviazione verso il basso = 50 (mBar);
- Isteresi = 160 (mBar); Il punto di reset risulterebbe pari a:  $900 - 50 + 160 = 1010$  (mBar) ma il valore è fuori campo. Il reset può essere fatto solo **spegnendo** lo strumento e riaccendendolo dopo che la condizione che lo ha generato è stata rimossa.

3. Tutti gli allarmi di banda utilizzano la stessa isteresi per entrambe le soglie.

4. Quando l'isteresi di un allarme di banda è più larga della banda programmata, lo strumento non sarà in grado di resettare l'allarme.

**Esempio:** Campo di ingresso 0... 500 (°C);

- Set point = 250 (°C);
- Allarme di banda relativo;
- Soglia inferiore = 10 (°C);
- Soglia superiore = 10 (°C);
- Isteresi = 25 (°C).

**[24] AL1d - Ritardo Allarme 1**

**Disponibile:** Quando [24] AL1t è diverso da *nonE*.

**Campo:** Da 0FF (0) a 9999 secondi.

**Nota:** L'allarme verrà attivato solo se la condizione di allarme persiste per un tempo maggiore di [30] AL1d mentre il reset è immediato.

**[25] AL1o - Abilitazione Allarme 1 durante il modo stand-by e indicazioni di fuori campo**

**Disponibile:** Quando [24] AL1t è diverso da *nonE*.

**Campo:** 0 Mai;

- 1 Durante lo stand by;
- 2 Durante il fuori campo alto o basso;
- 3 Durante il fuori campo alto/basso e lo stand by.

## Gruppo <sup>3</sup>AL2 - Configurazione dell'allarme

### [26] AL2t - Allarme 2 - Tipo di allarme

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** • Quando una o più uscite sono programmate come uscite regolanti:

- nonE Allarme non utilizzato;
- LoAb Allarme assoluto di minima;
- HiAb Allarme assoluto di massima;
- LHAb Allarme assoluto di banda (finest a);
- SE.br Rottura sensore;
- LodE Allarme di minima in deviazione (relativo);
- HidE Allarme di massima in deviazione (relativo);
- LHdE Allarme relativo di banda.

• Quando nessuna uscita è impostata come uscita regolante:

- nonE Allarme non utilizzato;
- LoAb Allarme assoluto di minima;
- HiAb Allarme assoluto di massima;
- LHAb Allarme assoluto di banda (finest a).
- SE.br Rottura sensore;

**Nota:** Gli allarmi relativi sono riferiti al set point operativo dello strumento (quando si utilizza la funzione di rampa al Set point, il Set point operativo può essere diverso).

Per ulteriori informazioni vedere il parametro AL1t.

### [27] Ab2 - Funzione dell'Allarme 2

**Disponibile:** Quando AL2t è diverso da nonE.

**Campo:** 0... 15 con la seguente regola:

- +1 Non attivo all'accensione (mascherato);
- +2 Allarme memorizzato (riarmo manuale);
- +4 Allarme tacitabile;
- +8 Allarme relativo non attivo al cambio di Set point.

**Esempio:** Impostando Ab2 uguale a 5 (1+4) l'allarme 2 risulterà "Non attivo all'accensione" e "Riconoscibile".

Per ulteriori dettagli, si veda il parametro [25] Ab1.

### [28] AL2L - Per allarmi di massima e minima, AL2L è il limite inferiore del parametro AL2

- Per gli allarmi di banda, AL2L è la

soglia inferiore dell'allarme **Disponibile:**

Quando AL2t è diverso da nonE oppure AL2t è diverso da SE.br.

**Campo:** Da -1999 a [35] AL2H in unità ingegneristiche.

### [29] AL2H - Per allarmi di massima e minima, AL2H è il limite superiore del parametro AL2

- Per gli allarmi di banda, AL1H è la soglia superiore dell'allarme

**Disponibile:** Quando AL2t è diverso da nonE oppure AL2t è diverso da SE.br.

**Campo:** Da [34] AL2L a 9999 in unità ingegneristiche.

### [30] AL2 - Soglia dell'Allarme

**Disponibile:** Quando:

- AL2t = LoAb Allarme assoluto di minima;
- AL2t = HiAb Allarme assoluto di massima;
- AL2t = LodE Deviazione verso il basso (relativo);
- AL2t = HidE Deviazione verso l'alto (relativo).

**Campo:** Da AL2L a AL2H in unità ingegneristiche.

### [30] HAL2 - Isteresi Allarme 2

**Disponibile:** Quando AL2t è diverso da nonE oppure AL2t è diverso da SE.br.

**Campo:** 1... 9999 in unità ingegneristiche.

Per ulteriori dettagli, si veda il parametro HAL1.

### [31] AL2d - Ritardo Allarme 2

**Disponibile:** Quando [32] AL2t è diverso da nonE.

**Campo:** Da oFF (0) a 9999 secondi.

**Nota:** L'allarme verrà attivato solo se la condizione di allarme persiste per un tempo maggiore di [38] AL2d mentre il reset è immediato.

### [32] AL2o - Abilitazione Allarme 2 durante il modo stand-by e indicazioni di fuori campo

**Disponibile:** Quando [32] AL2t è diverso da nonE.

**Campo:** 0 Mai;

- 1 Durante lo stand by;
- 2 Durante il fuori campo alto o basso;
- 3 Durante il fuori campo alto/basso e lo stand by.

### [33] AL2d - Ritardo Allarme 2

**Disponibile:** Quando [40] AL3t è diverso da nonE.

**Campo:** Da oFF (0) a 9999 secondi.

**Nota:** L'allarme verrà attivato solo se la condizione di allarme persiste per un tempo maggiore di AL2d mentre il reset è immediato.

## Gruppo <sup>3</sup>LbA - Configurazione della funzione loop break alarm

### Nota generali relative all'Allarme LBA:

L'Allarme LBA opera come segue:

Quando si applica il 100% di potenza ad un processo, dopo un tempo che dipende dall'inerzia, la variabile misurata comincerà a variare in una direzione conosciuta (aumenterà per un riscaldamento o a diminuirà per un raffreddamento).

**Esempio:** Se applico il 100% di potenza ad un forno la temperatura deve aumentare altrimenti uno o più elementi del loop sono mal funzionanti (elemento riscaldante, sensore, alimentazione, fusibile, ecc.).

La stessa filosofia può essere applicata alla potenza minim. Nel nostro esempio, se tolgo potenza al forno, la temperatura deve cominciare ad abbassarsi altrimenti l'SSR è in corto circuito, la valvola è bloccata, ecc..

La funzione LBA si abilita automaticamente quando il PID richiede la massima o la minima potenza. Se la risposta del processo risulta più lenta della velocità programmata, lo strumento attiva l'allarme.

- Note:**
1. Quando lo strumento è in modo manuale la funzione LBA è disabilitata.
  2. Quando l'allarme LBA è attivo lo strumento continua ad eseguire il controllo. Se la risposta del processo dovesse rientrare nei limiti impostati, lo strumento cancellerà automaticamente l'allarme.
  3. Questa funzione è disponibile solo quando l'algoritmo regolante è di tipo PID (Cont = PID).

### [34] LbAt - Tempo della funzione LBA

**Disponibile:** Quando Cont = PID.

**Campo:** • OFF = LBA non utilizzato;  
• 1... 9999 secondi.

### [35] LbSt - Delta di misura utilizzato da LBA quando è attiva la funzione Soft start

**Disponibile:** Quando LbAt è diverso da  $\square FF$ .

**Campo:** • OFF = La funzione LBA è inibita durante il soft start;  
• 1... 9999 in unità ingegneristiche.

### [36] LbAS - Delta di misura utilizzato da LBA (loop break alarm step)

**Disponibile:** Quando LbAt è diverso da  $\square FF$ .

**Campo:** 1... 9999 in unità ingegneristiche.

### [37] LbcA - Condizioni di abilitazione LBA

**Disponibile:** Quando LbAt è diverso da  $\square FF$ .

**Campo:** uP Abilitato solo quando il PID richiede la massima potenza;  
dn Abilitato solo quando il PID richiede la minima potenza;  
both Abilitato in entrambi i casi (sia quando il PID richiede la massima potenza sia quando richiede la minima potenza).

### Esempio di applicazione dell'Allarme LBA:

- LbAt (tempo LBA) = 120 secondi (2 minuti);

- LbAS (delta LBA) = 5°C.

La macchina è stata progettata per raggiungere 200°C in 20 minuti (20°C/min).

Quando il PID richiede il 100% di potenza, lo strumento attiva il conteggio del tempo. Durante il conteggio, se il valore misurato aumenta più di 5°C, lo strumento fa ripartire il conteggio del tempo. Altrimenti, se la variabile misurata non raggiunge il delta prefissato (5°C in 2 minuti), lo strumento genera l'allarme.

## Gruppo rEG - Configurazione dei Parametri di controllo

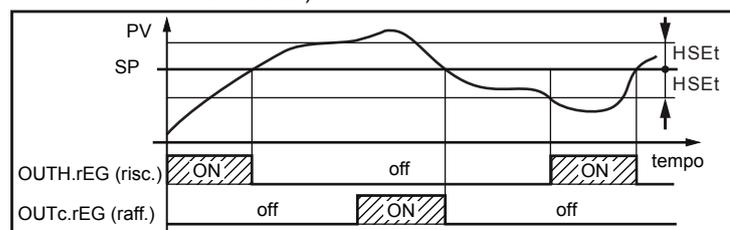
Il gruppo rEG sarà disponibile solo se una o più uscite sono programmate come uscite regolanti (H.rEG o C.rEG).

### [38] cont - Tipo di controllo

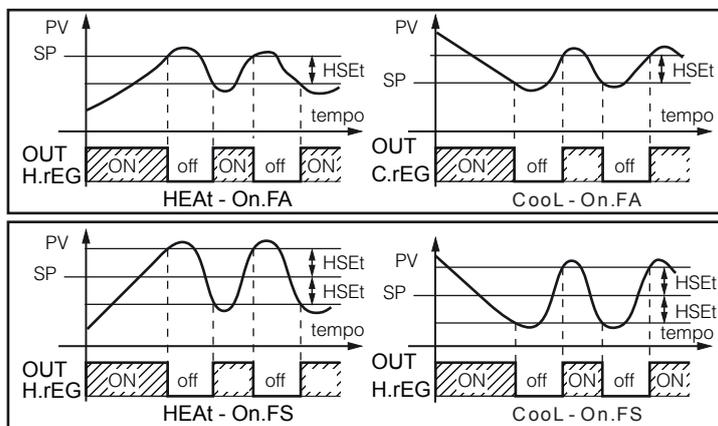
**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante (H.rEG o C.rEG).

**Campo:** • Quando sono state programmate due azioni regolanti (H.rEG e c.rEG):

pid PID (riscaldamento e raffreddamento);  
nr Controllo ON/OFF a zona neutra (riscalda e raffredda).



• Quando è stata programmata una sola azione regolante (H.rEG o c.rEG):  
pid PID (riscalda o raffredda);  
On.FA ON/OFF con isteresi asimmetrica;  
On.FS ON/OFF con isteresi simmetrica.



Controllo ON/OFF con isteresi **Asimmetrica**:

- OFF quando  $PV \geq SP$ ;
- ON quando  $PV \leq (SP - \text{isteresi})$ .

Controllo ON/OFF con isteresi **Simmetrica**:

- OFF quando  $PV \geq (SP + \text{isteresi})$ ;
- ON quando  $PV \leq (SP - \text{isteresi})$ .

### [39] Auto - Selezione Autotuning

1. L'Autotuning oscillatorio è quello classico e:

- È più accurato;
- Può partire anche quando la misura è vicina al set point;
- Può essere utilizzato anche quando il set point è vicino alla temperatura ambiente.

2. L'Autotuning fast è consigliabile quando:

- Il processo è molto lento e si desidera essere operativi in breve tempo;
- Quando un overshoot non è ammesso;
- In molte macchine multiloop dove l'autotuning Fast riduce gli errori dovuti all'influenza reciproca dei loop.

**Nota:** l'Autotuning Fast può partire soltanto quando il valore misurato (PV) è inferiore a  $(SP + 1/2SP)$ .

**Disponibile:** Quando cont = PID

**Campo:** -4... 4 dove:

- 4 Autotuning oscillatorio con partenza automatica all'accensione (dopo il soft start) e dopo ogni cambio di set point;
- 3 Autotuning oscillatorio con partenza manuale;
- 2 Autotuning oscillatorio con partenza automatica solo alla prima accensione;
- 1 Autotuning oscillatorio con partenza automatica a tutte le accensioni
- 0 Non utilizzato;
- 1 Autotuning Fast con partenza automatica a tutte le accensioni;
- 2 Autotuning Fast con partenza automatica solo alla prima accensione;
- 3 Autotuning Fast con partenza manuale;
- 4 Autotuning Fast con partenza automatica all'accensione (dopo il soft start) e dopo ogni cambio di set point.

**Nota:** L'Autotuning è inibito durante l'esecuzione di un programma.

### [40] Aut.r - Attivazione manuale dell'Autotuning

**Disponibile:** Quando cont = PID.

**Campo:** OFF Lo strumento **non sta** eseguendo l'Autotuning;  
on Lo strumento **sta** eseguendo l'Autotuning.

#### [41] SELF - Abilitazione del Self-tuning

Il Self-tuning è un algoritmo di tipo adattivo capace di ottimizzare continuamente i valori dei parametri PID.

Questo algoritmo è stato sviluppato per i processi in cui pesanti variazioni di carico modificano la risposta del processo.

**Disponibile:** Quando cont = PID.

**Campo:** YES Self-tuning attivo;  
on Self-tuning non attivo.

#### [42] HSEt - Isteresi della regolazione ON/OFF

**Disponibile:** Quando cont è diverso da PID.

**Campo:** 0... 9999 in unità ingegneristiche.

#### [43] cPdt - Tempo protezione compressore

**Disponibile:** Quando cont = nr.

**Campo:** OFF Protezione disabilitata;  
1... 9999 secondi.

#### [44] Pb - Banda proporzionale

**Disponibile:** Quando cont = PID e SELF = no.

**Campo:** 1... 9999 in unità ingegneristiche.

**Nota:** La funzione Autotuning calcola questo valore.

#### [45] int - Tempo integrale

**Disponibile:** Quando cont = PID e SELF = no.

**Campo:** OFF = Azione integrale esclusa;  
1... 9999 secondi;  
inF= Azione integrale esclusa.

**Nota:** La funzione Autotuning calcola questo valore.

#### [46] dEr - Tempo derivativo

**Disponibile:** Quando cont = PID e SELF = no.

**Campo:** OFF Azione derivativa esclusa;  
1... 9999 secondi.

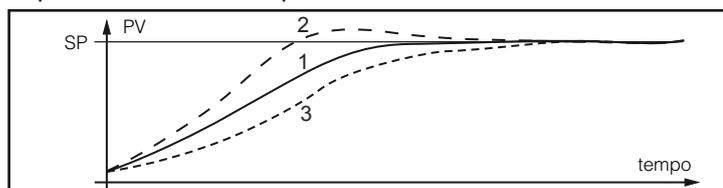
**Nota:** La funzione Autotuning calcola questo valore.

#### [47] Fuoc - Fuzzy overshoot control

Questo parametro riduce l'overshoot normalmente presente dopo una partenza a freddo o dopo un cambio di set point e risulta attivo solo in questi due casi.

Impostando un valore tra 0.00 e 1.00 è possibile ridurre l'azione dello strumento durante l'avvicinamento al set point.

Impostando **Fuoc = 1** questa funzione è disabilitata.



**Disponibile:** Quando cont = PID e SELF = no.

**Campo:** 0... 2.00.

**Nota:** Autotuning di tipo Fast calcola il valore del parametro Fuoc mentre quello oscillatorio lo pone uguale a 0.5.

#### [48] H.Act - Attuatore dell'uscita riscaldante (H.rEG)

Questo parametro imposta il valore minimo programmabile per il tempo di ciclo, in funzione del tipo di attuatore utilizzato. Consente di allungare la vita utile dell'attuatore.

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita riscaldante (H.rEG), cont = PID e SELF = no

**Campo:** SSr Comando di relè a stato solido (SSR);  
rELY Relè o contattore;  
SLou Attuatori lenti (es.: bruciatori).

**Nota:** Impostando:

- **SSr** non viene applicata alcuna limitazione e tcrH viene preimpostato a 1 secondo;
- **rELY** Il tempo di ciclo dell'uscita riscaldante tcrH viene limitato a 20 secondi e tcrH viene preimpostato a 20 s;
- **SLou** Il tempo di ciclo dell'uscita riscaldante tcrH viene limitato a 40 secondi e tcrH viene preimpostato a 40 s.

#### [49] tcrH - Tempo di ciclo dell'uscita riscaldante

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita riscaldante (H.rEG), cont = PID e SELF = no.

**Campo:** • Quando H.Act = SSr: 1.0... 130.0 secondi;  
• Quando H.Act = rELY: 20.0... 130.0 secondi;  
• Quando H.Act = SLou: 40.0... 130.0 secondi

**Nota:** La funzione di Autotuning calcola questo valore, ma quando necessario può essere impostato manualmente.

#### [50] PrAt - Rapporto di potenza tra azione di riscaldamento e di raffreddamento (guadagno relativo Freddo)

Lo strumento usa, per il raffreddamento, gli stessi parametri PID impostati per il riscaldamento, ma l'efficienza delle due azioni è normalmente diversa.

Questo parametro consente di definire il rapporto tra l'efficienza dell'azione riscaldante rispetto a quella raffreddante.

Un esempio ci aiuterà a spiegarne la filosofia

Consideriamo un loop di un estrusore per plastica.

La temperatura di lavoro (SP) è uguale a 250°C.

Quando vogliamo aumentare la temperatura da 250 a 270°C ( $\Delta 20^\circ\text{C}$ ) utilizzando il 100% della potenza riscaldante, abbiamo bisogno di 60 secondi per raggiungere il nuovo valore.

Al contrario, quando usiamo il 100% della potenza raffreddante (ventola) per portare la temperatura da 250°C a 230°C ( $\Delta 20^\circ\text{C}$ ), ci bastano solo 20 secondi.

Nel nostro esempio il rapporto è pari a  $60/20 = 3$  ( $\text{PrAt} = 3$ ) e questo rapporto ci dice che l'azione di raffreddamento è 3 volte più efficace di quella di riscaldamento.

**Disponibile:** Quando sono state impostate due azioni regolanti (H.rEG e c.rEG), cont = PID e SELF = no.

**Campo:** 0.01... 99.99.

**Nota:** La funzione Autotuning calcola questo valore.

#### [51] c.Act - Attuatore dell'uscita raffreddante (c.rEG)

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita raffreddante (c.rEG), cont = PID e SELF = no.

**Campo:** SSr Comando di relè a stato solido (SSR);  
rELY Relè o contattore;  
SLou Attuatori lenti (es.: compressori).

**Nota:** Per maggiori dettagli vedere parametro

h.Act.

#### [52] tcrC - Tempo di ciclo dell'uscita raffreddante

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita raffreddante (c.rEG), cont = PID e SELF = no.

**Campo:** • Quando c.Act = SSr: 1.0... 130.0 s;  
• Quando c.Act = rELY: 20.0... 130.0 s;  
• Quando c.Act = SLou: 40.0... 130.0 s.

**Nota:** La funzione di Autotuning calcola questo valore, ma quando necessario può essere impostato manualmente.

### [53] rS - Reset manuale (precarica dell'integrale)

Consente di ridurre drasticamente gli undershoot dovuti a partenze a caldo.

Quando il processo è a regime, lo strumento opera con una potenza di uscita stabile (es. 30%).

In caso di breve caduta di tensione, il processo riparte con una variabile misurata uguale al set point mentre lo strumento parte con una azione integrale pari a zero.

Impostando un reset manuale pari al valore medio della potenza a regime (nel nostro esempio 30%) lo strumento riparte con una potenza pari al valore medio (invece di zero) e la variazione diverrà molto piccola (in teoria nulla).

**Disponibile:** Quando cont = PID e SELF = no. **Campo:** -100.0... 100.0%.

### [54] od - Ritardo all'accensione

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante.

**Campo:** oFF: Funzione non utilizzata;  
0.01... 99.59 hh.mm.

- Note:**
1. Questo parametro definisce il tempo  $t_{du}$  ante il quale (dopo un'accensione) lo strumento rimarrà in modo stand-by prima di attivare tutte le altre funzioni (controllo, allarmi, programma, ecc.).
  2. Quando si impostano un programma con partenza all'accensione e la funzione "od", lo strumento esegue prima la funzione "od" per poi eseguire il programma.
  3. Se si programma un Autotuning con partenza all'accensione e la funzione "od", la funzione "od" viene abortita e lo strumento esegue immediatamente l'Autotuning.

### [55] St.P - Massima potenza di uscita usata durante il soft start

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante.

**Campo:** -100... 100%.

- Note:**
1. Quando il parametro St.P ha un valore positivo, la limitazione risulterà applicata alla/e sola/e uscita/e di riscaldamento.
  2. Quando il parametro St.P ha un valore negativo, la limitazione risulterà applicata alla/e sola/e uscita/e di raffreddamento.
  3. Quando si impostano un programma con partenza all'accensione e la funzione soft start, lo strumento esegue entrambe contemporaneamente. In altre parole lo strumento esegue la prima rampa. Se la potenza calcolata dal PID è inferiore al limite programmato, lo strumento opera con la potenza richiesta. Qualora il PID calcolasse una potenza maggiore del limite programmato, lo strumento userà il valore limite.
  4. La funzione Autotuning inibisce la funzione soft start.
  5. La funzione Soft start è applicabile anche al controllo ON/OFF.

### [56] SSt - Tempo della funzione Soft start

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante e cont = PID.

**Campo:** oFF: Funzione non utilizzata;  
0.01... 7.59 hh.mm;  
inF: Limitazione sempre attiva.

### [57] SS.tH - Soglia di disabilitazione della funzione soft start

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante e cont = PID. **Campo:** -1999... 9999 in unità ingegneristiche.

- Note:**
1. Quando il limite della potenza è **positivo** (ossia la limitazione è applicata all'azione **riscaldante**) la funzione soft start sarà disattivata quando la misura risulterà **maggiore** o uguale al valore impostato.
  2. Quando il limite della potenza è **negativo** (ossia la limitazione è applicata all'azione **raffreddante**) la funzione soft start sarà disattivata quando la misura risulterà **minore** o uguale al valore impostato.

### Gruppo $\overset{2}{5}P$ - Configurazione del Set Point

Il gruppo  $\overset{2}{5}P$  sarà disponibile solo se almeno un'uscita è impostata come uscita regolante (H.rEG o C.rEG).

### [58] nSP - Numero di Set point in uso

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante.

**Campo:** 1... 4.

**Nota:** Quando viene modificato il valore di nSp, lo strumento si comporterà come segue:

- Il parametro SPAt verrà forzato al valore "SP1";
- Lo strumento verifica che tutti i set point utilizzabili siano all'interno dei limiti impostati tramite i parametri SPLL e SPHL;
- Se il valore di un set point è fuori dai limiti impostati, lo strumento forzerà il valore di questo set point al valore limite più vicino.

### [59] SPLL - Minimo valore di Set point

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante.

**Campo:** Da -1999 a SPHL in unità ingegneristiche.

**Note:** 1. Quando si modifica il valore di SPLL, lo strumento

controlla tutti i set point locali (parametri SP1, SP2, SP3 e SP4) e tutti i set point del programma (parametri Pr.S1, Pr.S2, Pr.S3, Pr.S4).

2. Se un set point risulta inferiore al minimo valore impostato tramite SPLL, questo set point viene forzato al valore di SPLL.
3. La modifica del parametro SPLL produce le seguenti azioni automatiche:
  - Quando SP.rt = SP il valore del set point remoto verrà forzato ad essere uguale al set point attivo;
  - Quando SP.rt = trim il valore del set point remoto verrà forzato pari a zero;
  - Quando SP.rt = PErc il valore del set point remoto verrà forzato pari a zero.

### [60] SPHL - Massimo valore di Set point

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante.

**Campo:** Da SPLL a 9999 (E.U.).

**Nota:** Per maggiori dettagli vedere le note relative al parametro SPLL.

### [61] SP 1 - Set Point 1

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante.

**Campo:** Da SPLL a SPHL (E.U.).

### [62] SP 2 - Set Point 2

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante e  $nSP > 1$ .

**Campo:** Da SPLL a SPHL in unità ingegneristiche.

### [63] SP 3 - Set Point 3

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante e  $nSP > 2$ .

**Campo:** Da SPLL a SPHL in unità ingegneristiche.

### [64] SP 4 - Set Point 4

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante e  $nSP = 4$ .

**Campo:** Da SPLL a SPHL in unità ingegneristiche.

### [65] SPAt - Selezione del Set point attivo

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante.

**Campo:** Da SP1 a nSP.

**Note:** 1. La modifica di S At produce le seguenti azioni:

- Quando  $SP.r_t = SP$  il valore del set point remoto verrà forzato ad essere uguale al set point attivo;
- Quando  $SP.r_t = trim$  il valore del set point remoto verrà forzato pari a zero;
- Quando  $SP.r_t = PEr_c$  il valore del set point remoto verrà forzato pari a zero.

2. La selezione di SP2, SP3 e SP4 sarà possibile solo se il relativo set point è abilitato (parametro nSP).

### [66] SP.r\_t - Tipo di Set point remoto

Questi strumenti possono comunicare tra di loro tramite l'interfaccia seriale RS 485 senza l'ausilio di un PC. Uno strumento può essere impostato come Master mentre gli altri devono essere Slave (impostazione usuale). L'unità Master invia il suo set point operativo alle unità Slave.

In questo modo, ad esempio, è possibile modificare il set point di 20 strumenti contemporaneamente modificando il set point dell'unità Master (Es. applicativo: Hot runner).

Il parametro SP.r\_t definisce come l'unità Slave utilizzerà il set point proveniente da seriale.

Il parametro tr.SP [Selezione del valore da ritrasmettere (Master)] consente di definire sull'unità Master il valore ritrasmesso.

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante e l'interfaccia seriale è presente.

**Campo:** rSP Il valore proveniente da seriale è utilizzato come set point remoto (RSP);

trin Il valore proveniente da seriale verrà sommato al set point locale selezionato tramite il parametro SPAt e la somma diventa il set point operativo;

PEr\_c Il valore proveniente da seriale verrà considerato come percento del campo di ingresso ed il valore così calcolato diventa il set point operativo.

**Nota:** La modifica di SP t produce le seguenti azioni:

- Quando  $SP.r_t = SP$  il valore del set point remoto verrà forzato ad essere uguale al set point attivo;

- Quando  $SP.r_t = trim$  il valore del set point remoto verrà forzato pari a zero;
- Quando  $SP.r_t = PEr_c$  il valore del set point remoto verrà forzato pari a zero.

**Esempio:** Forno di rifusione per PCB.

L'unità master invia il suo set point a 5 altre zone (slave). Le zone slave utilizzano il dato come Set point "TRIM" (Trim).

La prima zona è la zona master ed utilizza un set point pari a 210°C.

La seconda zona ha un set point locale pari a -45 (°C);

La terza zona ha un set point locale pari a -45 (°C);

La quarta zona ha un set point locale pari a -30 (°C);

La quinta zona ha un set point locale pari a +40 (°C);

La sesta zona ha un set point locale pari a +50 (°C);

In questo modo, il profilo termico risultante è il seguente:

- Master SP = 210°C;

- Seconda zona SP = 210 - 45 = 165°C;

- Terza zona SP = 210 - 45 = 165°C;

- Quarta zona SP = 210 - 30 = 180°C;

- Quinta zona SP = 210 + 40 = 250°C;

- Sesta zona SP = 210 + 50 = 260°C.

Se si modifica il set point dell'unità master, anche il set point di tutte le unità slave si modificherà della stessa quantità.

### [67] SPLr - Selezione Set point locale o remoto

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante.

**Campo:** Loc Set point locale selezionato tramite SPAt;  
rEn Set point remoto (da seriale).

### [68] SP.u - Velocità di variazione per incrementi del Set point (rampa di salita)

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante.

**Campo:** 0.01... 99.99 unità per minuto;  
inF Rampa disabilitata (passaggio a gradino).

### [69] SP.d - Velocità di variazione per decrementi del Set point (rampa di discesa)

**Disponibile:** Quando almeno un'uscita è programmata come uscita regolante.

**Campo:** 0.01... 99.99 Unità al minuto;  
inF Rampa disabilitata (passaggio a gradino).

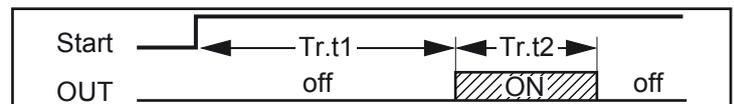
### Note generali sul set point remoto

Quando si imposta il set point remoto con azione trim, il campo del set point locale diventa:  
da SPLL+ RSP a SPHL - RSP.

## Gruppo 3tin - Configurazione del timer

Il timer può funzionare in 5 modi diversi:

Ritardato all'eccitazione con un tempo di ritardo e un tempo di "fine ciclo".



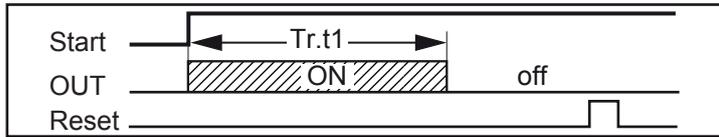
- Impostando  $tr.t_2 = Inf$  l'uscita del timer rimane in condizione ON finché lo strumento non rileva un comando di reset.



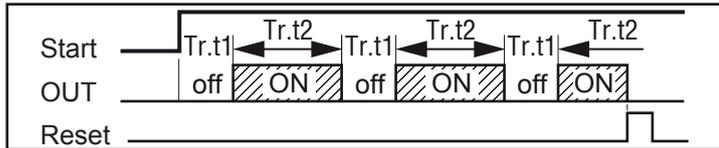
**Ritardo all'accensione** con un tempo di ritardo e un tempo di "fine ciclo"



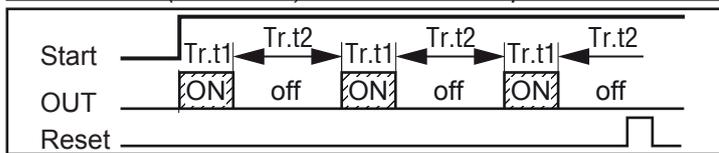
**Eccitazione passante**



**Pausa lavoro (oscillatore) asimmetrico con partenza in pausa**



**Pausa lavoro (oscillatore) asimmetrico con partenza in lavoro**



- Note:**
- Lo strumento è in grado di ricevere i comandi di start, hold e reset tramite il tasto (U), tramite seriale o tramite ingresso logico.
  - Un comando di Hold sospende il conteggio del tempo.

### [70] tr.F - Funzione del timer indipendente

**Disponibile:** Sempre.

- Campo:**
- nonE Timer non utilizzato;
  - i.d.A Ritardato all'eccitazione;
  - i.uP.d Ritardo all'accensione;
  - i.d.d Eccitazione passante;
  - i.PL Pausa-lavoro con partenza in OFF;
  - i.L.P Pausa-lavoro con partenza in ON.

### [71] tr.u - Unità ingegneristica del tempo

**Disponibile:** Quando [84] tr.F è diverso da nonE.

- Campo:**
- hh.nn Ore e minuti;
  - nn.SS Minuti e secondi;
  - SSS.d Secondi e decimi di secondo.

**Nota:** Quando il timer è in funzione, questo parametro può essere visualizzato, ma non modificato.

### [72] tr.t1 - Tempo 1

**Disponibile:** Quando [84] tr.F è diverso da nonE.

- Campo:**
- Quando [85] tr.u = hh.nn 00.01... 99.59;
  - Quando [85] tr.u = nn.SS 00.01... 99.59;
  - Quando [85] tr.u = SSS.d 000.1... 995.9.

### [73] tr.t2 - Tempo 2

**Disponibile:** Quando tr.F è diverso da nonE.

- Campo:**
- Quando tr.u = hh.nn: 00.01... 99.59 + inF;
  - Quando tr.u = nn.SS: 00.01... 99.59 + inF;
  - Quando tr.u = SSS.d: 000.1... 995.9 + inF.

**Nota:** Impostando tr.t2 = inF, il secondo tempo verrà interrotto solo da un comando di reset.

### [74] tr.St - Stato del Timer

**Disponibile:** Quando tr.F è diverso da nonE.

- Campo:**
- run Timer Run;
  - HoLd Timer Hold;
  - rES Timer reset.

**Nota:** Questo parametro consente di gestire il timer da parametro (senza tasto (U), ingresso digitale o interfaccia seriale).

## Gruppo <sup>3</sup>PrG - Configurazione della funzione programmatore

Questi strumenti sono in grado di eseguire un profilo termico composto da 4 gruppi di 2 passi (8 passi totale).

Il primo passo è sempre una rampa (utilizzata per raggiungere il set point desiderato) mentre il secondo passo è una stasi (permanenza sul set point desiderato).

Quando viene rilevato un comando di run, lo strumento allinea il set point operativo al valore attualmente misurato e inizia ad eseguire la prima rampa.

Inoltre, ogni stasi è dotata di una banda di wait che consente di sospendere il conteggio del tempo quando il valore misurato esce dalla banda definita (guaranteed soak).

Ad ogni passo è possibile assegnare lo stato di due eventi. Un evento può pilotare un'uscita e quindi fare un'azione durante uno o più parti di programma.

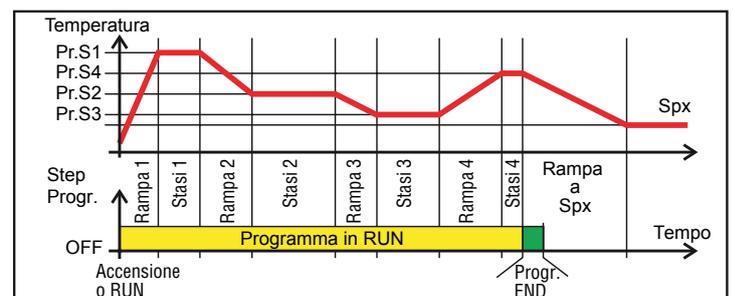
Alcuni parametri consentono di definire la scala dei tempi ed il comportamento dello strumento alla fine del programma.

- Note:**
- Tutti i passi di programma possono essere modificati durante l'esecuzione del programma.
  - Durante l'esecuzione di un programma lo strumento memorizza il segmento attualmente in esecuzione e, ad intervalli di 30 minuti, memorizza anche il tempo di stasi già eseguito.

Se durante l'esecuzione del programma si verifica - se una caduta di tensione, alla successiva accensione lo strumento è in grado di riprendere l'esecuzione del programma dal segmento che era in esecuzione al momento dello spegnimento e, se il segmento era una stasi, la ripartenza avverrà tenendo presente anche il tempo di stasi già eseguito (con una approssimazione di 30 minuti).

Per ottenere questa funzione è necessario che il parametro "[120] dSPu - Stato dello strumento all'accensione" del gruppo "Pan" sia uguale "AS.Pr".

Se il parametro "[120]dSPu - Stato dello strumento all'accensione" è diverso da "AS.Pr" la funzione di memorizzazione sarà inibita.



**[75] Pr.F - Azione del programma all'accensione**

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** nonE Programma non utilizzato;  
 S.uP.d Partenza all'accensione con primo passo in stand-by;  
 S.uP.S Partenza all'accensione;  
 u.diG Partenza al rilevamento di un comando RUN;  
 U.dG.d Start at RUN command detection with first step in stand by.

**[76] Pr.u - Unità ingegneristiche delle stasi**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da nonE.

**Campo:** hh.nn Ore e minuti;  
 nn.SS Minuti e secondi.

**Nota:** Durante l'esecuzione del programma questo parametro non può essere modificato.

**[77] Pr.E - Comportamento dello strumento alla fine dell'esecuzione del programma**

**Disponibile:** Quando Pr.F è diverso da nonE.

**Campo:** cnt Continua (lo strumento continuerà ad utilizzare il set point dell'ultima stasi fino al rilevamento di un comando di reset o un nuovo comando di run);  
 SPAt Va al set point selezionato tramite il parametro SPAt;  
 St.by Va in modo stand by.

**Note:** 1. Impostando Pr.E = cnt lo strumento opera come segue: alla fine del programma lo strumento continua ad utilizzare il set point dell'ultima stasi. Quando rileva un comando di reset, lo strumento va verso il set point selezionato tramite il parametro SPAt. Il passaggio sarà a gradino o tramite rampa a secondo dell'impostazione dei parametri SP.u (Velocità di variazione per incrementi del set point) e SPd (Velocità di variazione per decrementi del set point).  
 2. Impostando Pr.E = SPAt lo strumento va immediatamente al set point selezionato tramite il parametro SPAt. Il passaggio sarà a gradino o tramite rampa a secondo dell'impostazione dei parametri SP.u (Velocità di variazione per incrementi del set point) e SPd (Velocità di variazione per decrementi del set point).

**[78] Pr.Et - Tempo dell'indicazione di fine programma**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da nonE.

**Campo:** oFF Funzione non utilizzata;  
 00.01... 99.59 minuti e secondi;  
 inF ON all'infinito.

**Nota:** Impostando [92] Pr.Et = inF l'indicazione di fine programma andrà in OFF solo se lo strumento rileva in comando di reset o un nuovo comando di RUN.

**[79] Pr.S1 - Set point della prima stasi**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da nonE oppure Pr.F è diverso da S.uP.d.

**Campo:** Da SPLL a SPHL.

**[80] Pr.G1 - Gradiente della prima rampa**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da nonE oppure [89] Pr.F è diverso da S.uP.d.

**Campo:** 0.1... 999.9 unità ingegneristiche al minuto;  
 inF Trasferimento a gradino.

**[81] Pr.t1 - Tempo della prima stasi**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da nonE.

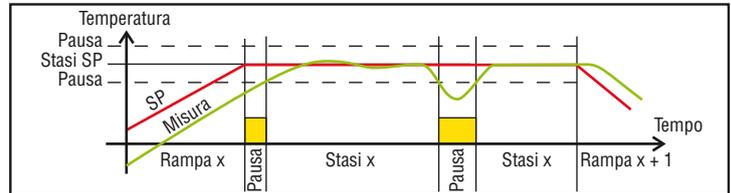
**Campo:** 0.00... 99.59 unità di tempo.

**[82] Pr.b1 - Banda di Wait della prima stasi**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da nonE oppure Pr.F è diverso da S.uP.d.

**Campo:** OFF... 9999 in unità ingegneristiche.

**Nota:** La banda di wait sospende il conteggio del tempo quando il valore misurato esce dalla banda definita (guaranteed soak).



**[83] Pr.E1 - Eventi del primo gruppo**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da nonE oppure [89] Pr.F è diverso da S.uP.d.

**Campo:** 00.00... 11.11 dove:

- 0 = evento OFF;
- 1 = evento ON



Display	Rampa		Stasi	
	Evento 1	Evento 2	Evento 1	Evento 2
0000	off	off	off	off
1000	on	off	off	off
0100	off	on	off	off
1100	on	on	off	off
0010	off	off	on	off
1010	on	off	on	off
0110	off	on	on	off
1110	on	on	on	off
0001	off	off	off	on
1001	on	off	off	on
0101	off	on	off	on
1101	on	on	off	on
0011	off	off	on	on
1011	on	off	on	on
0111	off	on	on	on
1111	on	on	on	on

**[84] Pr.S2 - Set point della seconda stasi**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da nonE.

**Campo:** Da SPLL a SPHL;  
 oFF Fine programma.

**Nota:** Non è necessario configurare tutti i passi. Quando ad esempio si desidera utilizzare solo 2 gruppi, è sufficiente impostare il set point del terzo gruppo uguale a OFF. Lo strumento maschererà tutti i rimanenti parametri relativi al programmatore.

**[85] Pr.G2 - Gradiente della seconda rampa**

**Disponibile:** Quando Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$  e Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** 0.1... 999.9 unità ingegneristiche al minuto;  
inF Passaggio a gradino.

**[86] Pr.t2 - Tempo della seconda stasi**

**Disponibile:** Quando Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$  e Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** 0.00... 99.59 unità di tempo.

**[87] Pr.b2 - Banda di Wait della seconda stasi**

**Disponibile:** Quando Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$  e Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** OFF... 9999 in unità ingegneristiche.

**Nota:** Per maggiori dettagli vedere il parametro [96]Pr.b1

**[88] Pr.E2 - Eventi del secondo gruppo**

**Disponibile:** Quando Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$  e Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** 00.00... 11.11 dove:

- 0 Evento OFF;
- 1 Evento ON.

**Nota:** Per maggiori dettagli vedere il parametro Pr.E

**[89] Pr.S3 - Set point della terza stasi**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$  e Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** Da SPLL a [74] SPHL;  
oFF Fine programma.

**Nota:** Per maggiori dettagli vedere il parametro Pr.S2.

**[90] Pr.G3 - Gradiente della terza rampa**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$ , [ Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$  e Pr.S3 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** 0.1... 999.9 unità ingegneristiche al minuto;  
inF Passaggio a gradino.

**[91] Pr.t3 - Tempo della terza stasi**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$ , [ Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$  e Pr.S3 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** 0.00... 99.59 unità di tempo.

**[92] Pr.b3 - Banda di Wait della terza stasi**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$ , Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$  e Pr.S3 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** OFF... 9999 in unità ingegneristiche.

**Nota:** Per maggiori dettagli vedere il parametro [96] Pr.b1.

**[93] Pr.E3 - Eventi del terzo gruppo**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$ , [98] Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$  e [103] Pr.S3 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** 00.00... 11.11 dove:

- 0 Evento OFF;
- 1 Evento ON.

**Nota:** Per maggiori dettagli vedere il parametro [97]Pr.E1.

**[94] Pr.S4 - Set point della quarta stasi**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$ , Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$  e Pr.S3 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** Da SPLL a [74] SPHL;  
oFF Fine programma.

**Nota:** Per maggiori dettagli vedere il parametro Pr.S2.

**[95] Pr.G4 - Gradiente della quarta rampa**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$ , Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$ , Pr.S3 è diverso da  $\ o\ F\ F$  e Pr.S4 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** 0.1... 999.9 unità ingegneristiche al minuto;  
inF Passaggio a gradino.

**[96] Pr.t4 - Tempo della quarta stasi**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$ , Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$ , Pr.S3 è diverso da  $\ o\ F\ F$  e Pr.S4 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** 0.00... 99.59 unità di tempo.

**[97] Pr.b4 - Banda di Wait della quarta stasi**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$ , Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$ , Pr.S3 è diverso da  $\ o\ F\ F$  e Pr.S4 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** OFF... 9999 in unità ingegneristiche.

**Nota:** Per maggiori dettagli vedere il parametro [96]Pr.b1.

**[98] Pr.E4 - Eventi relativi al quarto gruppo**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$ , Pr.S2 è diverso da  $\ o\ F\ F$ , Pr.S3 è diverso da  $\ o\ F\ F$  e Pr.S4 è diverso da  $\ o\ F\ F$ .

**Campo:** 00.00... 11.11 dove:

- 0 Evento OFF;
- 1 Evento ON.

**Nota:** Per maggiori dettagli vedere il parametro Pr.E1.

**[99] Pr.St - Stato del programma**

**Disponibile:** Quando [89] Pr.F è diverso da  $n\ o\ n\ E$ .

**Campo:** run Programma in Run;  
HoLd Programma in Hold;  
rES Programma in reset.

**Nota:** Questo parametro consente di gestire il programmatore tramite un parametro (senza bisogno di ingressi logici, ecc.).

**Gruppo <sup>3</sup>PAn - Configurazione interfaccia utente****[100] PAS2 - Password livello 2:****livello di accesso limitato**

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** oFF Livello 2 non protetto da password (come livello 1 = operatore);  
1... 999 Password del Livello 2.

**[101] PAS3 - Password livello 3: livello configurazione**

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** 3... 999 Password del Livello 3.

**Nota:** Impostando PAS2 uguale a PAS3, il livello 2 risulterà mascherato.

**[102] uSrb - Funzione del tasto  durante il RUN TIME**

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** nonE Nessuna funzione;  
tunE Abilitazione Autotuning/self-tuning. Una singola pressione (mantenuta per più di un secondo) fa partire l'Autotuning;  
oPLo Modo Manuale. Una prima pressione mette lo strumento in

modo manuale (oPLo) mentre una seconda pressione lo rimette in modo Automatico;  
 AAc Reset Allarmi;  
 ASi Riconoscimento allarmi (acknowledge);  
 chSP Selezione sequenziale del set point (nota);  
 St.by Modo Stand by.  
 Una prima pressione mette lo strumento in modo Stand-by mentre una seconda pressione lo rimette in modo Automatico;  
 Str.t Run/hold/reset del timer (nota);  
 P.run Run del programma (nota);  
 P.rES Reset del programma (nota);  
 P.r.H.r Run/hold/reset del programma (nota).

- Note:**
- Quando si utilizza la "Selezione sequenziale del set point", ogni pressione del tasto  $\text{U}$  (pressione mantenuta per più di 1 secondo) aumenta il valore di SPAT (set point attivo) di un'unità. La selezione è ciclica -> SP1 -> SP2 -> SP3 -> SP4. Quando, tramite il tasto  $\text{U}$ , si seleziona un nuovo set point, lo strumento visualizza per 2 secondi l'acronimo del set point selezionato (es. SP2).
  - Quando si utilizza la "Selezione sequenziale del set point", il numero di set point selezionabili è limitato dal parametro [69] nSP.
  - Quando si utilizza la funzione "Run/hold/reset del timer", una breve pressione sospende e fa ripartire il conteggio del timer mentre una pressione prolungata (maggiore di 10 secondi) resetta il timer.
  - Quando si utilizza il "Run del programma", la prima pressione produce la partenza del programma mentre una successiva pressione (eseguita mentre il programma è in esecuzione) produce la ripartenza del programma dall'inizio.
  - Quando si seleziona il "Reset del programma" una breve pressione abortisce l'esecuzione del programma.
  - Quando si seleziona "Run/hold/reset del programma", una breve pressione sospende e fa ripartire l'esecuzione del programma mentre una pressione prolungata (maggiore di 10 secondi) resetta il programma.

### [103] diSP - Gestione del display

**Disponibile:** Sempre.

**Nota:** Essendoci 1 solo display, qualsiasi impostazione (eccetto nDnE) nasconde la temperatura di processo.

**Campo:** nonE Standard display;  
 Pou Potenza di uscita;  
 SPF Set point finale  
 Spo Set point operativo;  
 AL1 Soglia allarme 1;  
 AL2 Soglia allarme 2;  
 AL3 Soglia allarme 3;  
 Pr.tu - Durante una stasi, lo strumento visualizza il tempo trascorso dall'inizio della stasi.  
 - Durante una rampa lo strumento visualizza il set point operativo.  
 Alla fine dell'esecuzione di un programma lo strumento visualizza il messaggio *PEnd* alternato al valore misurato.  
 - Quando il programma non è in esecuzione, lo strumento visualizza le informazioni standard.

Pr.td - Durante una stasi, lo strumento visualizza il tempo rimanente alla fine di quella stasi  
 - Durante una rampa lo strumento visualizza il set point operativo.  
 Alla fine dell'esecuzione di un programma lo strumento visualizza il messaggio *PEnd* alternato al valore misurato.  
 - Quando il programma non è in esecuzione, lo strumento visualizza le informazioni standard.  
 P.t.tu Quando un programma è in esecuzione, lo strumento visualizza il tempo trascorso dall'inizio del programma.  
 Alla fine dell'esecuzione di un programma lo strumento visualizza il messaggio *PEnd* alternato al valore misurato.  
 P.t.td Quando un programma è in esecuzione, lo strumento visualizza il tempo rimanente alla fine del programma.  
 Alla fine dell'esecuzione di un programma lo strumento visualizza il messaggio *PEnd* alternato al valore misurato.  
 ti.uP Quando il timer è in esecuzione lo strumento visualizza il conteggio crescente del tempo.  
 Alla fine dell'esecuzione di un programma lo strumento visualizza il messaggio *tEnd* alternato al valore misurato.  
 ti.du Quando il timer è in esecuzione lo strumento visualizza il conteggio decrescente del tempo.  
 Alla fine dell'esecuzione di un programma lo strumento visualizza il messaggio *tEnd* alternato al valore misurato.  
 PErc Percentuale della potenza di uscita utilizzata durante il soft start (se il tempo di soft start è inF la limitazione di potenza è sempre inserita e funziona anche per il controllo ON/OFF).

### [104] AdE - Bargraph di deviazione

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** oFF Bar-graph non utilizzato;  
 1... 9999 In unità ingegneristiche.

### [105] FiLd - Filtro sul valore visualizzato

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** oFF Filtro disabilitato;  
 0.1... 20.0 In unità ingegneristiche.

**Nota:** Questo è un "filtro a fines a" legato al set point; è applicato alla sola visualizzazione e non ha effetto sulle altre funzioni dello strumento (controllo, allarmi, ecc.).

### [106] dSPu - Stato dello strumento all'accensione

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** AS.Pr Parte nello stesso modo in cui è stato spento;  
 Auto Parte sempre in modo Automatico;  
 oP.0 Parte in manuale (oPLo) con potenza pari a zero;  
 St.bY Parte sempre in modo stand-by.

### [107] oPr.E - Abilitazione modi operativi

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** ALL Tutti i modi operativi potranno essere selezionati tramite il parametro oPEr; Au.oP  
 Tramite oPEr potranno essere selezionati solo i modi Automatico e Manuale;  
 Au.Sb Tramite oPEr potranno essere selezionati solo i modi Automatico e Stand-by

- Note:** 1. Quando si modifica l'impostazione del parametro oPr.E, lo strumento forza il parametro oPEr pari ad  $R_{uLo}$ .
2. Durante l'esecuzione di un programma lo strumento memorizza il segmento attualmente in esecuzione e, ad intervalli di 30 minuti, memorizza anche il tempo di stasi già eseguito.

Se durante l'esecuzione del programma si verifica una caduta di tensione, alla successiva accensione lo strumento sarebbe in grado di riprendere l'esecuzione del programma dal segmento che era in esecuzione al momento dello spegnimento e, se il segmento era una stasi, la ripartenza potrebbe avvenire tenendo presente anche il tempo di stasi già eseguito (con una approssimazione di 30 minuti).

Per ottenere questa funzione è necessario che il parametro dSPu "Stato dello strumento all'accensione sia uguale" sia uguale a  $R_{SPr}$ . Se il parametro dSPu è impostato diversamente da  $R_{SPr}$  la funzione di memorizzazione sarà inibita.

### [108] oPEr - Selezione del modo operativo

**Disponibile:** Sempre.

- Campo:**
- Quando oPr.E = ALL:
    - Auto Modo Auto;
    - oPLo Modo Manuale;
    - St.bY Modo Stand by.
  - Quando oPr.E = Au.oP:
    - Auto Modo Auto;
    - oPLo Modo Manuale;
  - Quando oPr.E = Au.Sb:
    - Auto Modo Auto;
    - St.bY Modo Stand by.

## Gruppo $\rightarrow$ Ser - Configurazione interfaccia seriale

### [109] Add - Indirizzo dello strumento

**Disponibile:** Sempre.

- Campo:** oFF Interfaccia seriale non utilizzata;  
1... 254 Indirizzo dello strumento.

### [110] bAud - Baud rate

**Disponibile:** Quando [123] Add è diverso da oFF.

- Campo:** 1200 1200 baud;  
2400 2400 baud;  
9600 9600 baud;  
19.2 19200 baud;  
38.4 38400 baud.

### [111] trSP - Selezione della variabile ritrasmessa (Master)

**Disponibile:** Quando [123] Add è diverso da oFF.

- Campo:** nonE Ritrasmisione non utilizzata (lo strumento è uno slave);  
rSP Lo strumento diventa Master e ritrasmette il set point operativo;  
PErc Lo strumento diventa Master e ritrasmette la potenza di uscita.

**Nota:** Per maggiori dettagli vedere il parametro SP.rt (tipo di set point remoto).

## Gruppo $\rightarrow$ COn - Configurazione dei parametri di consumo

### [112] Co.tY - Tipo di misura

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** oFF Non utilizzato;

- 1 Potenza istantanea (kW);
- 2 Potenza consumata (kW/h);
- 3 Energia utilizzata durante l'esecuzione di un programma. Questa misura parte da zero quando viene lanciata l'esecuzione di un programma e termina alla fine del programma. Una nuova esecuzione del programma resetta anche il valore cumulato;
- 4 Totalizzatore dei giorni lavorati con soglia. È il numero di ore che lo strumento è rimasto acceso diviso per 24;
- 5 Totalizzatore delle ore lavorate con soglia. È il numero di ore che lo strumento è rimasto acceso.

**Nota:** Le selezioni 4 e 5 usano un contatore interno per impostare gli intervalli di manutenzione. Quando lo strumento è alimentato, il conteggio è attivo. Quando il contatore raggiunge la soglia programmata, il display mostra alternativamente il messaggio  $r_{SP}$  (richiesta di ispezione) e la normale visualizzazione. Il reset del conteggio può essere fatto solo modificando il valore della soglia.

### [113] UoLt - Tensione nominale del carico

**Disponibile:** Quando [126] Co.tY = 1 oppure Co.tY = 2 oppure Co.tY = 3.

**Campo:** 1... 9999 (V).

### [114] cur - Corrente nominale del carico

**Disponibile:** Quando [126] Co.tY = 1 oppure Co.tY = 2 oppure Co.tY = 3.

**Campo:** 1... 999 (A).

### [115] h.Job - Intervallo di manutenzione (soglia di tot.d e tot.H)

**Disponibile:** Quando Co.tY = 4 oppure Co.tY = 5.

**Campo:** oFF Soglia non utilizzata;  
1... 999 Giorni;  
1... 999 Ore.

## Gruppo $\rightarrow$ CAL - Configurazione della calibrazione utente

Questa funzione consente di calibrare l'intera catena di misura e compensare gli errori dovuti a:

- Posizione del sensore;
- Classe del sensore (errori del sensore);
- Precisione dello strumento.

### [116] AL.P - Punto inferiore di calibrazione

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** Da -1999 a (AH.P - 10) in unità ingegneristiche.

**Nota:** La minima differenza tra AL.P e AH.P è pari a 10 unità ingegneristiche.

### [117] AL.o - Offset applicato al punto inferiore di calibrazione

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** -300... 300 in unità ingegneristiche.

### [118] AH.P - Punto superiore di calibrazione

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** Da (AL.P + 10) a 9999 in unità ingegneristiche.

**Nota:** La minima differenza tra AL.P e AH.P è pari a 10 unità ingegneristiche.

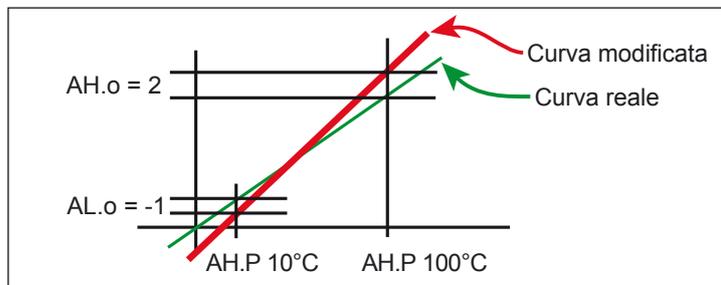
### [119] AH.o - Offset applicato al punto superiore di calibrazione

**Disponibile:** Sempre.

**Campo:** -300... 300 in unità ingegneristiche.

**Example:** Camera climatica con campo di utilizzo compreso tra 10... +100°C.

1. Inserire nella camera un sensore di riferimento collegato ad un misuratore di riferimento (normalmente un calibratore).
2. Accendere la camera ed impostare un set point uguale al minimo valore del campo di utilizzo (es. 10°C).  
Quando la temperatura della camera è stabile, prendere nota della misura eseguita dal sistema di riferimento (es. 9°C).
3. Impostare AL.P = 10 (punto inferiore di calibrazione) e AL.o = -1 (è la differenza tra la misura effettuata dallo strumento rispetto a quella effettuata dal sistema di riferimento). Si noti che dopo questa impostazione la misura dello strumento diventa uguale alla misura effettuata con il sistema di riferimento.
4. Impostate un set point uguale al massimo valore del campo di utilizzo (es. 100°C). Quando la temperatura della camera è stabile, prendere nota della misura eseguita dal sistema di riferimento (es. 98°C).
5. Impostare AH.P = 100 (Punto superiore di calibrazione) e AH.o = +2 (è la differenza tra la misura effettuata dallo strumento rispetto a quella effettuata dal sistema di riferimento). Si noti che dopo questa impostazione la misura dello strumento diventa uguale alla misura effettuata con il sistema di riferimento.



I passi più importanti per la configurazione dello strumento sono terminati.

Per uscire dalla procedura di configurazione, procedere come segue:

- Premere il tasto **U**;
- Premere il tasto **U** per più di 10 secondi;
- Lo strumento tornerà alla "Visualizzazione normale".

## 5. PROMOZIONE DEI PARAMETRI

Un altro importante passaggio della configurazione dello strumento è dato dalla possibilità di creare una interfaccia utente (HMI) personalizzata in modo da rendere lo strumento facile da utilizzare per l'operatore.

Tramite una speciale procedura, chiamata "Promozione", il costruttore può creare due sottoinsiemi di parametri.

Il secondo livello è denominato "ad accesso limitato".

L'accesso a questo livello è protetto dalla password program-mata tramite il parametro PAS2.

l'ultimo livello è denominato "operatore".

L'accesso a questo livello NON è protetto da password.

**Note:** 1. I parametri inseriti nel livello "ad accesso limitato" sono raccolti in un'unica lista.

2. La sequenza dei parametri "ad accesso limitato" è libera e potrà essere costruita in modo da soddisfare le esigenze specifiche dell'utente.
3. La sequenza dei parametri operatore è la stessa di quella "ad accesso limitato", ma solo i parametri definiti come operatore verranno visualizzati e potranno essere modificati. Anche questa lista quindi può contenere solo (e tutti) i parametri desiderati.

### 5.1 Procedura di promozione dei parametri

Prima di iniziare la procedura di promozione, è consigliabile operare come segue:

1. Preparare la lista completa dei parametri che si desidera inserire nella lista ad accesso limitato.
2. Numerare i parametri ponendoli nella sequenza di visualizzazione desiderata.
3. Definire quali parametri della lista saranno disponibili anche a livello operatore.

**Esempio:** Desidero ottenere la seguente lista:

- OPEr - Selezione modo operativo;
- SP1 - Primo set point;
- SP2 - Secondo set point;
- SPAt - Selezione del set point;
- AL1 - Soglia allarme 1;
- AL2 - Soglia allarme 2;
- Pb - Banda proporzionale;
- Int - Tempo integrale;
- dEr - Tempo derivativo;
- Aut.r - Partenza manuale dell'Autotuning.

Inoltre desidero che l'operatore possa modificare solo il modo operativo, il valore di SP1 e la soglia di AL1.

In questo caso la promozione sarà la seguente:

Parametro	Promozione	Accesso limitato	Operatore
- OPEr -	o 1	OPEr	OPEr
- SP1 -	o 2	SP1	SP1
- SP2 -	A 3	SP2	
- SPAt -	A 4	SPAt	
- AL1 -	o 5	AL1	AL1
- AL2 -	A 6	AL2	
- Pb -	A 7	Pb	
- Int -	A 8	Int	
- dEr -	A 9	dEr	
- Aut.r -	A 10	Aut.r	

Ora procedete come segue:

1. Premere il tasto **(P)** per più di 3 secondi.  
Il display visualizzerà alternativamente *PASS* e *0*.
2. Tramite i tasti **(▲)** e/o **(▼)** impostare la password -81.
3. Premere il tasto **(P)**. Lo strumento visualizzerà l'acronimo del primo gruppo di parametri di configu azione *OP*.
4. Tramite il tasto **(U)** selezionare il gruppo a cui appartiene il primo parametro della Vostra lista (es. *OP*).
5. Tramite il tasto **(U)** parametro della vostra lista.
6. Lo strumento visualizzerà alternativamente l'acronimo del parametro e l'attuale livello di promozione.  
Il livello di promozione è definito da una lette a seguita da un numero. La lettera può essere:  
  - “*c*” Mostra che il parametro **NON è promosso** e quindi è presente solo nei parametri di configu azione.  
In questo caso il numero è sempre zero.
  - “*A*” Mostra che il parametro **è promosso** a livello di “*accesso limitato*” ma che **NON sarà visibile** a livello operatore. Il numero indica la posizione nella lista ad “*accesso limitato*”.
  - “*o*” Mostra che il parametro **è promosso** a “*livello operatore*” e quindi **sarà visibile** sia a “*livello operatore*” sia a livello “*accesso limitato*”. Il numero indica la posizione nella lista ad “*accesso limitato*”.
7. Tramite i tasti **(▲)** e **(▼)** impostare il numero della posizione desiderata.  
**Nota:** Impostando un valore diverso da “*o*” la lettera “*c*” cambierà automaticamente in “*A*” ed il parametro è automaticamente promosso a livello “*accesso limitato*”.
8. Quando si desidera modificare il livello di accesso da “*Accesso limitato*” a “*Operatore*” (o viceversa) premere il tasto **(U)** e, mantenendolo premuto, premere il tasto **(▲)**. La lettera cambierà da “*A*” a “*o*” e viceversa.
9. Selezionare il secondo parametro che si desidera promuovere a livello “*accesso limitato*” e ripetere i passi 6, 7 e 8.
10. Ripetere i passi 6, 7 e 8 finché la lista non è completa
11. Quando si desidera uscire dalla procedura di promozione, premere il tasto **(U)** e mantenerlo premuto per più di 10 s.

Lo strumento torna alla “Visualizzazione normale”.

**Nota:** Se si assegna lo stesso numero a due parametri, lo strumento considererà valido solo l'ultimo parametro programmato in quella posizione.

**Esempio:** Nell'esempio precedente avevamo assegnato a SP2 un livello di promozione A3. Se ora assegnassi al parametro SP3 la promozione a livello 03, la lista “*accesso limitato*” e quella operatore diventerebbe:

Parametro	Promozione	Accesso limitato	Operatore
- OPEr -	o 1	OPEr	OPEr
- SP1 -	o 2	SP1	SP1
- SP3 -	o 3	SP3	SP3
- SPAt -	A 4	SPAt	
- AL1 -	o 5	AL1	AL1
.....			

## 6. MODI OPERATIVI

Come abbiamo detto al paragrafo 4.1, all'accensione lo strumento inizia immediatamente a funzionare ed opererà in funzione dei valori dei parametri attualmente memorizzati.

In altre parole, lo strumento ha un solo stato che chiameremo “run time”.

Durante il “run time” è possibile forzare lo strumento ad operare in 3 diversi modi: modo Automatico, modo Manuale e modo Stand-by.

- In modo Automatico lo strumento esegue il controllo e comanda la/le uscite regolante/i in funzione della misura attuale e dei valori impostati (set point, banda proporzionale, ecc.).
- In modo Manuale, lo strumento visualizza il valore misurato e consente di modificare manualmente la potenza delle uscite regolanti. Lo strumento NON esegue il controllo.
- In modo Stand by lo strumento si comporta come un indicatore. Visualizza il valore misurato e forza le uscite regolanti al valore zero.

Come abbiamo visto, è sempre possibile modificare il valore assegnato ad un parametro indipendentemente dal modo operativo selezionato.

### 6.1 Come accedere al “Livello operatore”

Lo strumento è in “visualizzazione normale”.

1. Premere il tasto **(P)**;
2. Lo strumento visualizzerà alternativamente l'acronimo del primo parametro promosso a livello operatore ed il suo valore;
3. Con i tasti **(▲)** e **(▼)** assegnare a questo parametro il valore desiderato;
4. Premere il tasto **(P)** per memorizzare il nuovo valore e passare al parametro successivo;
5. Quando si desidera tornare alla “visualizzazione normale”, premere il tasto **(U)** per più di 5 secondi.

**Nota:** La modifica dei parametri a “*livello operatore*” è sottoposta ad un time out. Se non viene premuto alcun tasto per 10 secondi, lo strumento torna automaticamente alla “visualizzazione normale” ed il nuovo valore dell'ultimo parametro modificato verrà perso.

### 6.2 Come accedere al “Livello accesso limitato”

Lo strumento è in “visualizzazione normale”.

1. Premere il tasto **(P)** per più di 5 secondi;
2. Il display visualizzerà alternativamente *PASS* e *0*.
3. Tramite i tasti **(▲)** e/o **(▼)** impostare il valore assegnato al parametro PAS2 (Password del livello2);

**Note:** 1. La password di default (di fabbrica) per il livello di “*accesso limitato*” è pari a 20.

2. La modifica dei parametri è protetta da time out. Se non viene premuto alcun tasto per 10 secondi, lo strumento torna automaticamente alla “visualizzazione normale”, il nuovo valore dell'ultimo parametro modificato verrà perso e la procedura di modifica dei parametri risulterà terminata.

Quando si desidera rimuovere il time out (es. per la prima configu azione di uno strumento) è possibile impostare una password uguale a 1000 + la password impostata in PAS2 (es. 1000 + 20 [default] = 1020).

Resta sempre possibile terminare manualmente la procedura di modifica dei parametri (vedere di seguito).

3. Durante la modifica dei parametri lo strumento continua ad eseguire la normale regolazione. In particolari condizioni (es. quando la modifica di un parametro può produrre azioni violente sul processo) è consigliabile fermare l'azione di controllo durante le procedure di modifica (le uscite regolanti verranno forzate a zero). Una password pari a 2000 + la password programmata in PAS2 forzerà lo strumento in modo stand-by durante la modifica dei parametri. Il controllo ripartirà automaticamente al termine delle procedure di modifica
4. Premere il tasto **(P)**;
5. Lo strumento visualizzerà alternativamente l'acronimo del primo parametro promosso a questo livello ed il suo valore;
6. Tramite i tasti **(▲)** e/o **(▼)** assegnare a questo parametro il valore desiderato;
7. Premere il tasto **(P)** per memorizzare il nuovo valore e passare al parametro successivo;
8. Quando si desidera tornare alla "visualizzazione normale", premere il tasto **(U)** per più di 5 secondi.

### 6.3 Come vedere senza poter modificare i parametri nel "Livello accesso limitato"

A volte è necessario dare all'operatore la possibilità di vedere il valore assegnato ad un parametro promosso a livello "accesso limitato" senza dargli la possibilità di modificarlo (la modifica dei parametri deve essere fatta solo da personale autorizzato).

In questo caso procedere come segue:

1. Premere il tasto **(P)** per più di 5 secondi;
2. Il display visualizzerà alternativamente *PASS* e *0*.
3. Tramite i tasti **(▲)** e/o **(▼)** impostare la password - *181*.
4. Premere il tasto **(P)**;
5. Lo strumento visualizzerà l'acronimo del primo parametro promosso a livello 2 ed il suo valore;
6. Tramite il tasto **(P)** è possibile visualizzare il valore assegnato ai vari parametri SENZA poterli modificare
7. Per tornare alla "visualizzazione normale" premere il tasto **(U)** per più di 3 secondi o non premere alcun tasto per più di 10 secondi.

## 6.4 Modo automatico

### 6.4.1 Funzione dei tasti quando lo strumento è in modo Automatico

- (U)** Manda in esecuzione l'azione programmata tramite il parametro uSrb (Funzione del tasto **(U)**). **(U)** Consente di accedere alla modifica dei parametri. Consente di visualizzare le "informazioni aggiuntive" (vedere di seguito).
- (P)** Consente di accedere alla "modifica diretta del set point" (vedere di seguito).

### 6.4.2 Modifica diretta del Set Point

Questa funzione consente di modificare rapidamente il valore del set point selezionato tramite il parametro [79] SPAt (Selezione del set point attivo) oppure di modificare il valore di set point del segmento di programma quando il programma è in esecuzione.

Lo strumento è in "visualizzazione normale".

1. Premere il tasto **(▼)**. Lo strumento visualizzerà alternativamente l'acronimo del set point selezionato (es SP2) ed il suo valore;

**Nota:** Quando il programma è in esecuzione, lo strumento visualizzerà il set point del gruppo attualmente in uso (es. se lo strumento sta eseguendo la stasi 3, il parametro visualizzato sarà Pr.S3).

2. Con i tasti **(▲)** e **(▼)** assegnare al set point il valore desiderato;
3. Non premere alcun pulsante per almeno 5 secondi o premere il tasto **(P)**. In entrambe i casi lo strumento memorizza il nuovo valore e torna alla "visualizzazione normale".

**Nota:** Se il set point attualmente in uso non è promosso a "livello operatore", lo strumento consente di vedere il valore del set point, ma non consente la modifica

### 6.4.3 Informazioni aggiuntive

Questi strumenti sono in grado di visualizzare alcune informazioni aggiuntive che possono aiutare a gestire il sistema.

Le informazioni aggiuntive sono legate alla configurazione dello strumento ed in ogni caso solo alcune di esse potranno essere visualizzate

1. Quando lo strumento è in "normale visualizzazione", premere il tasto **(▲)**. Lo strumento visualizzerà "H" o "C" seguito da un numero. Il valore indica la percentuale di potenza di uscita applicata al processo. Il simbolo "H" indica che l'azione è di riscaldamento mentre il simbolo "C" indica che è di raffreddamento.
2. Premere nuovamente il tasto **(▲)**. Quando un programma è in esecuzione lo strumento visualizza il segmento in esecuzione e lo stato degli eventi come indicato di seguito:  
r 100 dove il primo carattere può essere "r" (ad indicare che il segmento in esecuzione è una rampa) oppure "S" (che indica che il segmento in esecuzione è una Stasi), il secondo digit indica il gruppo in esecuzione (es. S3 indica stasi 3) e i due digit meno significativi indicano lo stato dei 2 eventi (il digit meno significativo è relativo all'evento 2)
3. Premere nuovamente il tasto **(▲)**. Quando un programma è in esecuzione lo strumento visualizza il tempo teorico che manca alla fine del programma preceduto dalla lettera P: *P84.3*
4. Premere nuovamente il tasto **(▲)**. Quando la funzione wattmetro è in funzione lo strumento visualizza *U* seguito dalla misura di energia misurata.  
**Nota:** L'energia misurata è funzione dell'impostazione del parametro Co.tY.
5. Premere nuovamente il tasto **(▲)**. Quando la funzione "ore lavorate" è attiva, lo strumento visualizza "d" per i giorni oppure "h" per le ore seguito dal tempo accumulato.
6. Premere nuovamente il tasto **(▲)**. Lo strumento ritorna alla "visualizzazione normale".

**Nota:** La visualizzazione delle informazioni aggiuntive è soggetta ad un time out. Se non si preme alcun tasto per un periodo superiore a 10 secondi, lo strumento ritorna automaticamente alla "visualizzazione normale".

## 6.4.4 La funzione Programmatore

Al Capitolo 5 abbiamo descritto tutti i parametri della funzione programmatore e il loro effetto durante l'esecuzione di un programma.

In questo paragrafo daremo qualche informazione addizionale e faremo qualche esempio applicativo.

**Nota:** Il punto decimale della cifra meno significati a del display è utilizzato per visualizzare lo stato del programmatore indipendentemente da come è stato impostato il parametro diSP (gestione del display).



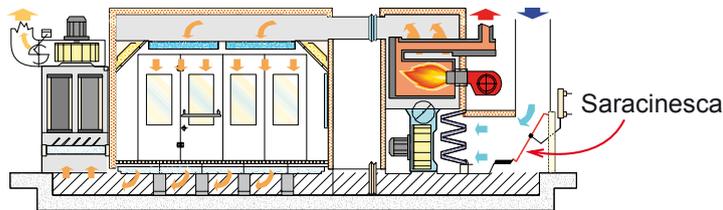
Punto decimale della cifra meno significativa

La relazione tra stato del programma e stato del LED è la seguente:

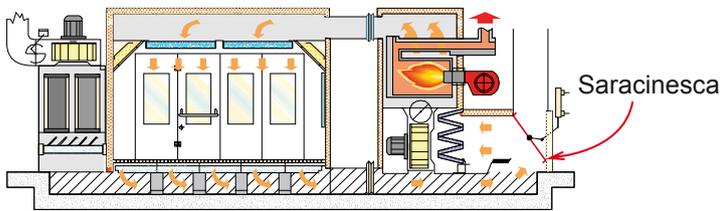
- Programma in RUN - il LED è ON;
- Programma in Hold - il LED lampeggia rapidamente;
- Programma in Wait - il LED lampeggia lentamente;
- Programma in End o reset - il LED è spento.

### Esempio applicativo 1: Cabine di verniciatura a spruzzo

Quando l'operatore è in cabina a verniciare, la temperatura interna della camera deve essere di 20 °C e l'aria utilizzata per la ventilazione della camera deve provenire dall'esterno.

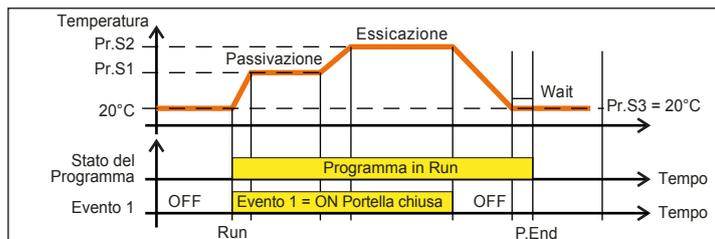


Durante le fasi di passivazione e di essiccazione della vernice, l'operatore è fuori dalla cabina e il sistema chiude la saracinesca dell'aria esterna e ricicla l'aria interna (già calda) per ridurre il consumo di energia.



Quando il tempo di essiccazione è terminato, ma prima di consentire all'operatore di rientrare in camera, dobbiamo essere sicuri che:

1. L'aria all'interno della camera sia "fresca";
  2. La temperatura in camera sia inferiore ad un valore limite.
- Quindi il profilo termico sarà del tipo:



Out 1 = H.rEG (Uscita di riscaldamento)

Out 2 = P.Et1 (Evento 1)

Out 3 = P.run (Programma in esecuzione)

Pr.E1e Pr.E2 = 10.10 (Evento 1 è ON durante la rampa 1, la stasi 1, la rampa 2 e la stasi 2).

Durante l'esecuzione del programma la porta è chiusa.

### Esempio applicativo 2: Bordatrice a caldo con serbatoio colla (per legno)

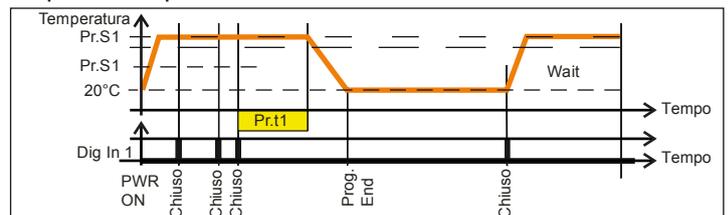
Alla temperatura di lavoro la colla si ossida rapidamente e cola dal "dispenser".

Per queste ragioni quando la macchina non lavora per un certo tempo è consigliabile portare la temperatura del dispenser ad un valore inferiore.

– In questo caso la configurazione è la seguente:

- Out 1 = h.reg (Uscita riscaldamento);
- Out 2 = AL (allarme usato per inibire il trascinato);
- diF.1 = P.run (Ingresso digitale usato per il restart del programma);
- Pr.F = S.uP.S (Programma con partenza all'accensione);
- Pr.E = cnt (Comportamento dello strumento alla fine del programma = continua).

Collegare un proximity all'ingresso digitale 1 per la rilevazione presenza pannello.



Quando viene rilevato un nuovo pannello prima della fine della prima stasi, il conteggio del tempo riparte dall'inizio ed il set point resta immutato (Pr.S1).

Se non viene rilevato nessun pannello per un tempo programmato, lo strumento si porta al set point Pr.S2 (temperatura di attesa) e rimane a quella temperatura fino all'arrivo di un nuovo pannello.

L'arrivo di un nuovo pannello riporta lo strumento ad operare alla temperatura di lavoro (Pr.S1).

## 6.5 Modo manuale

Questo modo operativo consente di disattivare il controllo automatico e assegnare manualmente la percentuale di potenza dell'uscita regolante.

Quando si seleziona il modo manuale, il display visualizzerà alternativamente il valore misurato ed il messaggio  $\square PL \square$ .

Quando si seleziona il modo manuale, lo strumento allinea la potenza di uscita in manuale all'ultimo valore calcolato dal PID.

Per modificare la potenza di uscita utilizzare i tasti  $\uparrow$  e  $\downarrow$ .

Nel caso di controllo ON/OFF, un valore pari a 0% spegne l'uscita mentre qualunque valore maggiore di 0 attiva l'uscita.

Come nel caso della visualizzazione, i valori sono programmabili nel campo da  $H 100$  (100% della potenza di uscita con azione inversa) a  $c 100$  (100% della potenza di uscita con azione diretta).

**Note:** 1. Durante il modo manuale, gli allarmi assoluti restano attivi mentre quelli relativi vengono disabilitati.

2. Se si mette lo strumento in modo manuale durante l'esecuzione di un programma, l'esecuzione del programma viene abortita.

3. Se si mette lo strumento in modo manuale durante l'esecuzione del self-tuning, l'esecuzione del self-tuning viene abortita.

4. Durante il modo manuale tutte le funzioni non legate al controllo (wattmetro, timer indipendente, "ore lavoro", ecc.) continuano ad operare normalmente.

## 6.6 Modo Stand-by

Anche questo modo operativo disattiva il controllo automatico, ma le uscite regolanti vengono forzate a zero.

Lo strumento si comporterà come un indicatore.

Quando è stato selezionato il modo stand-by, lo strumento visualizzerà alternativamente il valore misurato ed il messaggio *StBy*.

- Note:**
1. Durante il modo stand-by, gli allarmi relativi sono disattivati mentre quelli assoluti opereranno in funzione dell'impostazione del parametro ALxo (abilitazione Allarme x durante il modo Stand-by).
  2. Se si seleziona il modo stand-by durante l'esecuzione del programma, il programma verrà abortito.
  3. Se si seleziona il modo stand-by durante l'esecuzione dell'Auto-tuning, l'Autotuning verrà abortito.
  4. Durante il modo stand-by tutte le funzioni non legate al controllo (wattmetro, timer indipendente, "ore lavorate", ecc.) continuano ad operare normalmente.
  5. Al passaggio da modo stand-by a modo automatico, lo strumento riattiva la mascheratura degli allarmi e la funzione soft start.

## 7. MESSAGGI DI ERRORE

### 7.1 Segnalazioni di fuoricampo

Lo strumento visualizza le condizioni di OVER-RANGE (fuori campo verso l'alto) e di UNDER-RANGE fuori campo verso il basso) con le seguenti indicazioni:

Over-range

Under-range

La rottura del sensore verrà segnalata come un fuori campo:

**Nota:** Quando viene rilevato un over-range o un under-range, gli allarmi opereranno come se lo strumento rilevasse rispettivamente il massimo o il minimo valore misurabile.

Per verificare la condizione di fuo i campo:

- Note:**
1. Verificare il segnale in uscita dal sensore e la linea di collegamento tra sensore e strumento;
  2. Assicurarsi che lo strumento sia stato configurato per misurare tramite il sensore specificato, altrimenti modificare la configurazione di ingresso (Capitolo 5);
  3. Se non si rilevano errori, prendere accordi per inviare lo strumento al fornitore per una verifica funzionale.

### 7.2 Lista degli errori possibili

**ErAT** - L'Autotuning tipo Fast non è in grado di partire. La misura è troppo vicina al set point.  
Premere **(P)** per cancellare la segnalazione.

**NoAt** - Dopo 12 ore, l'Autotuning non è ancora terminato.

**ErEP** - Possibili problemi sulla memoria dello strumento. Il messaggio scompare automaticamente. e la segnalazione permane, prendere accordi per inviare lo strumento al fornitore.

## 8. NOTE GENERALI

### 8.1 Uso proprio

Ogni possibile uso non descritto in questo manuale deve essere considerato improprio.

Questo strumento è conforme alla normativa EN 61010-1 "Prescrizioni di sicurezza per gli apparecchi elettrici di misurazione, controllo e per l'utilizzo in laboratorio"; per questa ragione non può essere usato come apparato di sicurezza.

Qualora un errore o un malfunzionamento dell'unità di controllo possa causare situazioni pericolose per persone, cose o animali, per favore ricordate che l'impianto DEVE essere dotato di strumenti specifici per la sicurezza

Elettromeccanica CDC S.r.l. ed i suoi legali rappresentanti non si assumono alcuna responsabilità per danni a persone, animali o cose dovute a manomissioni, uso errato o improprio dell'apparecchio o comunque un uso non conforme alle caratteristiche dell'apparecchio.

### 8.2 Manutenzione

Questi strumenti NON richiedono calibrazioni periodiche e non prevedono parti consumabili quindi non richiedono particolari manutenzioni.

A volte, è consigliabile pulire lo strumento.

1. **TOGLIERE TENSIONE ALL'APPARECCHIO** (alimentazione, tensione sui relè, ecc).
2. Pulendo con un aspirapolvere o un getto di aria compressa (max. 3 kg/cm<sup>2</sup>) rimuovere gli eventuali depositi di polvere che possono essere presenti sull'involucro e/o sull'elettronica facendo attenzione di non danneggiare i componenti elettronici.
3. Per pulire le parti plastiche esterne e le gomme, utilizzare solo un panno morbido inumidito con:
  - Alcool etilico (puro o denaturato)[C<sub>2</sub>H<sub>5</sub>OH] oppure
  - Alcool isopropilico (pure or denatured) [(CH<sub>3</sub>)<sub>2</sub>CHOH] oppure
  - Acqua (H<sub>2</sub>O).
4. Assicurarsi che i terminali siano ben stretti.
5. Prima di dare tensione all'apparecchio assicurarsi che l'involucro e tutti i componenti dell'apparecchio risultino perfettamente asciutti.
6. Ridare tensione all'apparecchio.

### 8.3 Smaltimento



L'apparecchiatura (o il prodotto) deve essere oggetto di raccolta separata in conformità alle vigenti normative locali in materia di smaltimento.

## 9. GARANZIA E RIPARAZIONI

Il prodotto è garantito da vizi di costruzione o difetti di materiale riscontrati entro i 18 mesi dalla data di consegna.

La garanzia si limita alla riparazione o alla sostituzione del prodotto.

L'eventuale apertura del contenitore, la manomissione dello strumento o l'uso non conforme del prodotto comporta automaticamente il decadimento della garanzia.

In caso di prodotto difettoso in periodo di garanzia o fuori periodo di garanzia contattare l'ufficio vendite Elettromeccanica CDC per ottenere l'autorizzazione alla spedizione.

Il prodotto difettoso, quindi, accompagnato dalle indicazioni del difetto riscontrato, deve pervenire con spedizione in porto franco presso lo stabilimento Elettromeccanica CDC salvo accordi diversi.

# Appendice A

## Gruppo <sup>3</sup>inP (parametri relativi agli ingressi)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.	
1	<i>HcFG</i>	Parametro leggibile solo da seriale che indica il tipo di Hardware presente	0	TC/RTD TC/PTC Corrente Volt	Come da Hardware	Invisibile	
2	<i>SErS</i>	Seleziona il tipo di sensore in funzione del tipo di ingresso					
		Ingresso TC, Pt100	0	J, crAL, S, r, t, Ir.J, Ir.cA, Pt1, 0.50 (mV), 0.60 (mV) 12.60 (mV)	J	A-4	
		Ingresso TC, PTC, NTC		J, crAL, S, r, t, Ir.J, Ir.cA, Ptc, ntc, 0.50 (mV), 0.60 (mV), 12.60 (mV)	Ptc		
		Ingresso in corrente (I)		0.20 (mA), 4.20 (mA)	4.20		
Ingresso in tensione (V)	0.5(V), 1.5(V), 0.10(V), 2.10(V), 0.1 (V)	0.10					
3	<i>dP</i>	Numero di decimali	0	0... 3	0	A-5	
4	<i>SSc</i>	Inizio scala di visualizzazione	dP	-1999... FSC (E.U.)	-1999	A-6	
5	<i>FSc</i>	Fondo scala di visualizzazione	dP	SSc... 9999 (E.U.)	9999	A-7	
6	<i>un t</i>	Unità di misura	0	°C/°F	0 = °C	A-8	
7	<i>F dL</i>	Filtro digitale sull'ingresso di misura	1	0 (oFF)... 20.0 (s)	1.0	C-0	
8	<i>inE</i>	Stabilisce quale errore di lettura rende attivo il valore di sicurezza della potenza di uscita	0	or Over-range ur Under-range our Over e Under	our	C-0	
9	<i>oPE</i>	Valore di sicurezza potenza di uscita	0	-100... 100 (%)	0	C-0	
10	<i>d iF 1</i>	Funzione ingresso digitale 1	0	oFF Non utilizzato	nonE	A-13	
				1 Reset allarmi			
11	<i>d iF 2</i>	Funzione ingresso digitale 2	0	2 Tacitazione AL	nonE	A-14	
				3 Blocco misura			
				4 Modo Stand-by			
				5 Selezione H+Sp1/C+Sp2			
				6 Timer run/hold/reset			
				7 Timer run [transizione]			
				8 Timer reset [transizione]			
				9 Timer run/hold [stato]			
				10 Run del programma			
				11 Reset del programma			
				12 Hold del programma			
				13 Run/hold del programma			
14 Run/reset del programma							
15 Modo manuale							
16 Selezione SP a rotazione							
17 Selezione SP1/SP2							
18 Selezione SP1... SP4							
19 Remotazione tasti ▲ e ▼							
20 Timer Run/Reset							

## Gruppo <sup>3</sup>Out (parametri relativi alle uscite)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
12	<i>o iF</i>	Funzione dell'uscita 1	0	nonE Uscita non utilizzata	H.reg	A-16
				H.rEG Uscita riscaldamento		
				c.rEG Uscita raffreddamento		
				AL Uscita allarme		
				t.out Uscita timer		
				t.HoF Uscita timer – OFF se in hold		
				P.End Fine programma		
				P.HLd Programma in hold		
				P.uit Programma in wait		
				P.run Programma in run		
				P.Et1 Programma Evento 1		
				P.Et2 Programma Evento 2		
				or.bo Over-range e burn-out		
				P.FAL Errore alimentazione		
				bo.PF Rottura sonda ed errore alimentazione		
				diF1 Ripete lo stato dell'ingresso logico 1		
				diF2 Ripete lo stato dell'ingresso logico 2		
St.bY Indica lo stato stand-by						
on Out 1 forzata ad ON						

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
13	<i>o1RL</i>	Allarmi associati all'uscita 1	0	0... 31 +1 Allarme 1 +2 Allarme 2 +4 Allarme 3 +8 Loop break alarm +16 Rottura sonda (burn out)	AL1	A-17
14	<i>o1Rc</i>	Azione Uscita 1	0	dir Azione diretta rEU Azione Inversa dir.r diretta con LED invertito ReU.r inversa con LED invertito	dir	C-0
15	<i>o2F</i>	Funzione dell'uscita 2	0	nonE Uscita non utilizzata H.rEG Uscita riscaldamento c.rEG Uscita raffreddamento AL Uscita allarme t.out Uscita timer t.HoF Uscita timer – OFF se in hold P.End Fine programma P.HLd Programma in hold P.uit Programma in wait P.run Programma in run P.Et1 Programma Evento 1 P.Et2 Programma Evento 2 or.bo Over-range e burn-out P.FAL Errore alimentazione bo.PF Rottura sonda ed errore alimentazione diF1 Ripete lo stato dell'ingresso logico 1 diF2 Ripete lo stato dell'ingresso logico 2 St.bY Indica lo stato stand-by on Out 2 forzata ad ON	AL	A-19
16	<i>o2RL</i>	Allarmi associati all'uscita 2	0	0... 31 +1 Allarme 1 +2 Allarme 2 +4 Allarme 3 +8 Loop break alarm +16 Rottura sonda (burn out)	AL1	A-20
17	<i>o2Rc</i>	Azione Uscita 2	0	dir Azione diretta rEU Azione Inversa dir.r diretta con LED invertito ReU.r inversa con LED invertito	dir	C-0

## Gruppo <sup>2</sup>AL1 (parametri relativi all'allarme 1)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
18	<i>RL IL</i>	Tipo allarme AL1	0	nonE Non utilizzato LoAb Allarme assoluto di minima HiAb Allarme assoluto di massima LHAb Allarme di banda assoluto SE.br Rottura sensore LodE Allarme di minima in deviazione (relativo) HidE Allarme di massima in deviazione (relativo) LHdE Allarme di banda relativo	LoAb	A-47
19	<i>Rb I</i>	Funzione allarme AL1	0	0... 15 +0 Nessuna funzione +1 Mascherato alla partenza +2 Allarme memorizzato +4 Allarme tacitabile +8 Mascherato al cambio di SP	0	C-0
20	<i>RL IL</i>	- Per allarme Alto/Basso: inizio scala soglia AL1; - Per allarme di banda: soglia inferiore di AL1	dP	-1999... AL1H (E.U.)	-1999	A-48
21	<i>RL IH</i>	- Per allarme Alto/Basso: fine scala soglia AL1; - Per allarme di banda: soglia superiore di AL1	dP	AL1L... 9999 (E.U.)	9999	A-49
22	<i>RL I</i>	Soglia allarme AL1	dP	AL1L... AL1H (E.U.)	0	A-50
23	<i>HRL I</i>	Isteresi AL1	dP	1... 9999 (E.U.)	1	A-51
24	<i>RL Id</i>	Ritardo nell'attivazione dell'allarme AL1	dP	0 (oFF)... 9999 (s)	oFF	C-0
25	<i>RL Io</i>	Operatività allarme 1 quando lo strumento è in Stand-by (OFF)	0	0 Mai 1 Durante lo stand by 2 Durante overrange e underrange 3 Durante overrange, underrange e stand-by	no	C-0

## Gruppo <sup>2</sup>AL2 (parametri relativi all'allarme 2)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
26	<i>AL2t</i>	Tipo allarme AL2	0	nonE Non utilizzato LoAb Allarme assoluto di minima HiAb Allarme assoluto di massima LHAb Allarme di banda assoluto SE.br Rottura sensore LodE Allarme di minima in deviazione (relativo) HidE Allarme di massima in deviazione (relativo) LHdE Allarme di banda relativo	HiAb	A-54
27	<i>Ab2</i>	Funzione allarme AL2	0	0... 15 +0 Nessuna funzione +1 Mascherato alla partenza +2 Allarme memorizzato +4 Allarme tacitabile +8 Mascherato al cambio di SP	0	C-0
28	<i>AL2L</i>	- Per allarme Alto/Basso: inizio scala soglia AL2; - Per allarme di banda: soglia inferiore di AL2	dP	-1999... AL2H (E.U.)	-1999	A-56
29	<i>AL2H</i>	- Per allarme Alto/Basso: fine scala soglia AL2 - Per allarme di banda: soglia superiore di AL2	dP	AL2L... 9999 (E.U.)	9999	A-57
30	<i>AL2</i>	Soglia allarme AL2	dP	AL2L... AL2H (E.U.)	0	A-58
31	<i>HRL2</i>	Isteresi AL2	dP	1... 9999 (E.U.)	1	A-59
32	<i>AL2d</i>	Ritardo nell'attivazione dell'allarme AL2	dP	0 (oFF)... 9999 (s)	oFF	C-0
33	<i>AL2o</i>	Operatività allarme 2 quando lo strumento è in Stand-by (OFF)	0	0 Mai 1 Durante lo stand by 2 Durante overrange e underrange 3 Durante overrange, underrange e stand-by	no	C-0

## Gruppo <sup>2</sup>LbA (parametri relativi al Loop Break Alarm)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
34	<i>LbAL</i>	Tempo per allarme LBA Se = 0 la funzione è disabilitata	0	0 (oFF)... 9999 (s)	oFF	C-0
35	<i>LbSL</i>	Delta LBA durante il soft start	dP	0 (oFF)... 9999 ( E.U.)	10	C-0
36	<i>LbRS</i>	Delta LBA	dP	1... 9999 ( E.U.)	20	C-0
37	<i>LbAR</i>	Condizione di attivazione LBA	0	uP Attivo per Pout = 100% dn Attivo per Pout = -100% both Attivo in entrambi i casi	both	C-0

## Gruppo <sup>3</sup>rEG (parametri relativi alla regolazione)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
38	<i>cont</i>	Tipo di controllo	0	Pid Controllo PID (riscaldamento e/o raffreddamento) On.FA ON/OFF con isteresi asimmetrica On.FS ON/OFF con isteresi simmetrica nr Controllo ON/OFF a zona neutra (riscalda e raffredda)	Pid	A-25
39	<i>Auto</i>	Abilitazione dell'Autotuning. Questo parametro viene visualizzato solo se si è scelto una regolazione di tipo PID	0	- 4 Autotuning oscillatorio con avvio dopo Soft Start o al cambio di Set Point - 3 Autotuning oscillatorio con avvio manuale - 2 Autotuning oscillatorio con avvio alla prima accensione - 1 Autotuning oscillatorio con avvio ad ogni accensione 0 Non abilitato 1 Autotuning Fast con avvio ad ogni accensione 2 Autotuning Fast con avvio alla prima accensione 3 Autotuning Fast con avvio manuale 4 Autotuning Fast con avvio dopo Soft Start o al cambio di Set Point	2	C-0
40	<i>Auto</i>	Avvio manuale dell'Autotuning	0	oFF Non attivo on Attivo	oFF	A-26
41	<i>SELF</i>	Attiva il self tuning	0	YES Attivo no Non attivo	no	C-0
42	<i>HSET</i>	Isteresi regolazione ON/OFF o zona neutra	dP	0... 9999 (E.U.)	1	A-27
43	<i>cPdt</i>	Tempo protezione compressore	0	0 (oFF)... 9999 (s)	oFF	C-0
44	<i>Pb</i>	Banda proporzionale	dP	0... 9999 (E.U.)	50	A-28
45	<i>int</i>	Tempo integrale	0	0 (oFF)... 9999 (s)	200	A-29
46	<i>dEr</i>	Tempo derivativo	0	0 (oFF)... 9999 (s)	50	A-30
47	<i>Fuoc</i>	Fuzzy overshoot control	2	0.00... 2.00	0.50	A-31
48	<i>HRct</i>	Attuatore uscita riscaldamento (H.rEG)	0	SSr Comando di relè a stato solido (SSR) rELY Relè SLou Attuatori lenti (es. bruciatori)	SSr	A-32
49	<i>tcrH</i>	Tempo di ciclo dell'uscita riscaldamento	1	0.1... 130.0 (s)	20.0	C-0
50	<i>PrRt</i>	Rapporto potenza raffreddante/potenza riscaldante	2	0.01... 99.99	1.00	A-34
51	<i>cRct</i>	Attuatore uscita raffreddamento	0	SSr Comando di relè a stato solido (SSR) rELY Relè SLou Attuatori lenti (es. compressori)	SSr	A-35
52	<i>tcrC</i>	Tempo di ciclo uscita di raffreddamento (C.rEG)	1	0.1... 130.0 (s)	20.0	C-0
53	<i>rS</i>	Reset manuale (precarica azione integrale)	1	-100.0... 100.0 (%)	0.0	C-0
54	<i>od</i>	Ritardo alla partenza	2	0.00 (oFF)... 99.59 (hh.mm)	oFF	C-0
55	<i>StP</i>	Soft Start: limite della potenza di uscita all'accensione	0	-100... 100 (%)	0	C-0
56	<i>SSt</i>	Tempo di soft start	2	0.00 (oFF)... 8.00 (inF)(hh.mm)	oFF	C-0
57	<i>SStH</i>	Soglia di disattivazione soft start	dP	-1999... 9999 (E.U.)	9999	C-0

## Gruppo <sup>2</sup>SP (parametri relativi al Set Point)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
58	<i>nSP</i>	Numero di Set Point utilizzati	0	1... 4	1	A-38
59	<i>SPLL</i>	Limite minimo impostabile per i set point	dP	-1999... SPHL	-1999	A-39
60	<i>SPHL</i>	Limite massimo impostabile per i Set Point	dP	SPLL... 9999	9999	A-40
61	<i>SP 1</i>	Set point 1	dP	SPLL... SPLH	0	O-41
62	<i>SP 2</i>	Set point 2	dP	SPLL... SPLH	0	O-42
63	<i>SP 3</i>	Set point 3	dP	SPLL... SPLH	0	O-43
64	<i>SP 4</i>	Set point 4	dP	SPLL... SPLH	0	O-44
65	<i>SPAL</i>	Seleziona il Set Point attivo	0	1 (SP 1)... nSP	1	O-45
66	<i>SPrt</i>	Tipo di set point remoto	0	RSP Il valore da seriale è usato come set point remoto trin Il valore verrà aggiunto al set point locale selezionato con A.SP e la somma diventa il set point operativo PErc Il valore verrà scalato sullo span di ingresso e il risultato diventa il set point operativo	trin	C-0
67	<i>SPLR</i>	Selezione Set point locale/remoto	0	Loc Locale rEn Remoto	Loc	C-0
68	<i>SPv</i>	Velocità di variazione applicata ad INCREMENTI del set point	2	0.01... 100.00 ( inF) unità ingegneristiche/minuto	inF	C-0
69	<i>SPd</i>	Velocità di variazione applicata ad DECREMENTI del set point	2	0.01... 100.00 ( inF) unità ingegneristiche/minuto	inF	C-0

## Gruppo <sup>2</sup>Tin (parametri relativi al timer)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
70	<i>t_rF</i>	Funzione Timer	0	NonE Non utilizzato i.d.A Attivazione ritardata i.uP.d Ritardo all'accensione i.d.d Eccitazione passante i.PL Pausa - Lavoro i.L.P Lavoro - Pausa	nonE	A-62
71	<i>t_ru</i>	Unità di misura del Timer	0	hh.nn Ore e minuti nn.SS Minuti e secondi SSS.d Secondi e decimi	nn.SS	A-63
72	<i>t_r.t 1</i>	Tempo 1	2 1	00.01... 99.59 quando tr.u < 2 000.1... 995.9 quando tr.u = 2	1.00	A-64
73	<i>t_r.t 2</i>	Tempo 2	2 1	Quando tr.u < 2: 00.00 (oFF)... 99.59 (inF) Quando tr.u = 2: 000.0 (oFF)... 995.9 (inF)	1.00	A-65
74	<i>t_r.St</i>	Stato del timer	0	rES Timer reset run Timer run HoLd Timer hold	rES	C-0

## Gruppo <sup>2</sup>PrG (parametri relativi al programmatore)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
75	<i>Pr.F</i>	Funzione programmatore alla partenza	0	nonE Non utilizzato S.uP.d Partenza ritardata S.uP.S Partenza all'accensione u.diG Partenza da comando u.dG.d Partenza da comando - 1° passo in Stand-by	nonE	A-67
76	<i>Pr.v</i>	Unità ingegneristiche del tempo (stasi)	2	hh.nn Ore e minuti nn.SS Minuti e secondi	hh.nn	A-68
77	<i>Pr.E</i>	Comportamento a fine programma	0	cnt Nessuna azione SPAt Vado su SPAt St.by Vado in stand-by	SPAt	A-71
78	<i>Pr.Et</i>	Durata fine ciclo	2	0.00 (oFF)... 100.00 (inF) minuti e secondi	oFF	A-72
79	<i>Pr.S 1</i>	Set point prima stasi	dP	SPLL... SPHL	0	A-73
80	<i>Pr.G 1</i>	Gradiente prima rampa	1	0.1... 1000.0 (inF = passaggio a gradino) E.U./minuto	inF	A-74
81	<i>Pr.t 1</i>	Tempo prima stasi	2	0.00... 99.59	0.10	A-75
82	<i>Pr.b 1</i>	Banda di wait per prima stasi	dP	0 (oFF)... 9999 (E.U.)	oFF	A-76
83	<i>Pr.E 1</i>	Stato degli Eventi durante il 1° gruppo	2	00.00... 11.11	00.00	C-0
84	<i>Pr.S 2</i>	Set point seconda stasi	dP	OFF o SPLL... SPHL	0	A-78

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
85	<i>Pr.G2</i>	Gradiente seconda rampa	1	0.1... 1000.0 (inF = passaggio a gradino) E.U./minuto	inF	A-79
86	<i>Pr.t2</i>	Tempo seconda stasi	2	0.00... 99.59	0.10	A-80
87	<i>Pr.b2</i>	Banda di wait seconda stasi	dP	0 (oFF)... 9999 (E.U.)	oFF	A-81
88	<i>Pr.E2</i>	Stato degli Eventi durante il 2° gruppo	2.	00.00... 11.11	00.00	C-0
89	<i>Pr.S3</i>	Set point terza stasi	dP	OFF o SPL... SPHL	0	A-83
90	<i>Pr.G3</i>	Gradiente terza rampa	1	0.1... 1000.0 (inF = passaggio a gradino) E.U./minuto	inF	A-84
91	<i>Pr.t3</i>	Tempo terza stasi	2	0.00... 99.59	0.10	A-85
92	<i>Pr.b3</i>	Banda di wait terza stasi	dP	0 (oFF)... 9999 (E.U.)	oFF	A-86
93	<i>Pr.E3</i>	Stato degli Eventi durante il 3° gruppo	0	00.00... 11.11	00.00	C-0
94	<i>Pr.S4</i>	Set point quarta stasi	dP	OFF o SPL... SPHL	0	A-88
95	<i>Pr.G4</i>	Gradiente quarta rampa	1	0.1... 1000.0 (inF = passaggio a gradino) E.U./minuto	inF	A-89
96	<i>Pr.t4</i>	Tempo quarta stasi	2	0.00... 99.59	0.10	A-90
97	<i>Pr.b4</i>	Banda di wait quarta stasi	dP	0 (oFF)... 9999 (E.U.)	oFF	A-91
98	<i>Pr.E4</i>	Stato degli Eventi durante il 4° gruppo	0	00.00... 11.11	00.00	C-0
99	<i>Pr.St</i>	Stato del programma	0	rES Reset del programma run Start del programma HoLd Hold del programma	0	C-0

## Gruppo <sup>3</sup>Pan (parametri relativi all'interfaccia operatore)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
100	<i>PR52</i>	Password livello 2	0	0 (oFF)... 999	20	A-93
101	<i>PR53</i>	Password livello 3	0	3... 999	30	C-0
102	<i>u5rb</i>	Funzione del tasto <b>U</b>	0	nonE Non utilizzato tunE Attiva l'Autotuning oPLo Strumento in manuale AAc Reset degli allarmi ASi Tacitazione allarmi chSP Selezione circolare Set point St.by Strumento in stand-by Str.t Timer run/hold/reset Prun Start del programma PrES Reset del programma Pr.H.r Programma run/hold/reset	nonE	A-94
103	<i>d,SP</i>	Variabile visualizzata sul display	0	nonE Nessuna visualizzazione speciale Pou Potenza di uscita SPF Set Point final SPo Set point operativo AL1 Soglia allarme 1 AL2 Soglia allarme 2 AL3 Soglia allarme 3 Pr.tu Conteggio crescente stasi attuale programma Pr.td Conteggio decrescente stasi attuale programma Pt.tu Conteggio tempo totale crescente del programma Pt.td Conteggio tempo totale decrescente del programma ti.uP Conteggio crescente del tempo del timer ti.du Conteggio decrescente del tempo del timer PErc Percento della potenza di uscita utilizzata durante il soft start (se il tempo di soft start è inF la limitazione di potenza è sempre inserita e funziona anche per il controllo ON/OFF).	nonE	A-95
104	<i>RdE</i>	Valore di scostamento per funzionamento indice	dP	0 (oFF)... 9999	2	A-96
105	<i>F,LD</i>	Filtro sul valore visualizzato	1	0.0 (oFF)... 20.0	oFF	C-0
106	<i>dSPu</i>	Stato strumento all'accensione	0	AS.Pr Riparte come si è spento Auto Parte in automatico oP.0 Parte in manuale con potenza = 0 St.bY Parte in stand-by	AS.Pr	C-0
107	<i>oPrE</i>	Abilitazione modi operativi	0	ALL Tutti Au.oP Solo auto o manuale Au.Sb Solo auto e stand-by	ALL	C-0
108	<i>oPEr</i>	Selezione modo operativo	0	Auto Automatico oPLo Manuale St.by Stand-by	Auto	O-1

## Gruppo <sup>3</sup>Ser (parametri relativi all'interfaccia seriale)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
109	<i>Addr</i>	Indirizzo	0	0 (oFF)... 254	1	C-0
110	<i>bRud</i>	Baud rate	0	1200 2400 9600 19.2 38.4	9600	C-0
111	<i>ErSP</i>	Ritrasmissione set point remoto (Master)	0	nonE rSP PErc Non utilizzato Set point Percentuale (%)	nonE	C-0

## Gruppo <sup>3</sup>con (Wattmetro)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
112	<i>contY</i>	Tipo di conteggio	0	oFF Non utilizzato 1 Potenza istantanea 2 Consumo orario 3 Conta quando il programma è attivo 4 Tempo totale in giorni 5 Tempo totale in ore	nonE	A-97
113	<i>UoLl</i>	Tensione di alimentazione carico	0	1... 999 (Volt)	230	A-98
114	<i>cur</i>	Corrente nominale	0	1... 999 (A)	10	A-99
115	<i>hJob</i>	Limite ore di lavoro	0	0 (oFF)... 9999	oFF	A-100

## Gruppo <sup>3</sup>CAL (calibrazione utente)

N°	Param.	Descrizione	Dec.	Valori	Default	Vis. Promo.
116	<i>ALP</i>	Calibrazione Set point inferiore	dP	-1999... AH.P-10 (E.U.)	0	A-9
117	<i>ALo</i>	Calibrazione Offset inferiore	dP	-300... 300 (E.U.)	0	A-10
118	<i>AHP</i>	Calibrazione Set point superiore	dP	AL.P +10... 9999 (E.U.)	9999	A-11
119	<i>AHo</i>	Calibrazione Offset superiore	dP	-300... 300 (E.U.)	0	A-12